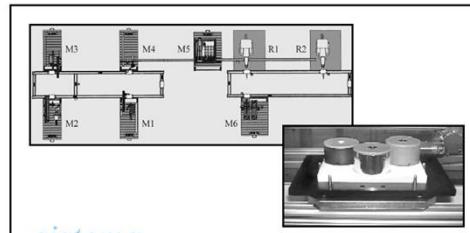


Lección 4: Breve introducción a la lógica temporal y el “model checking”

- Sistemas y modelos, otra vez
- ¿Qué es la lógica temporal (lineal)?
- ¿Qué es el “model checking”?
- La herramienta María
- ¿Qué pasa con el algoritmo de Dekker?

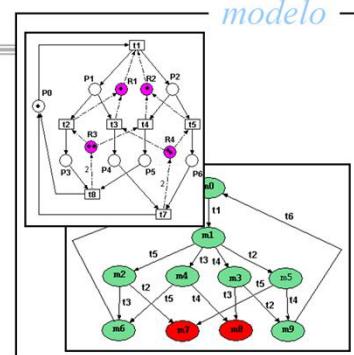
Sistemas y modelos



- sistema

validar

analizar



requisitos/propiedades

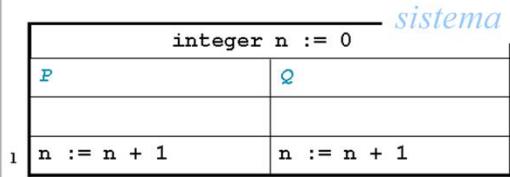
	<p>1- 1000 piezas al mes</p> <p>2- piezas correctas</p> <p>3- producción continua</p> <p>...</p>
--	--

Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

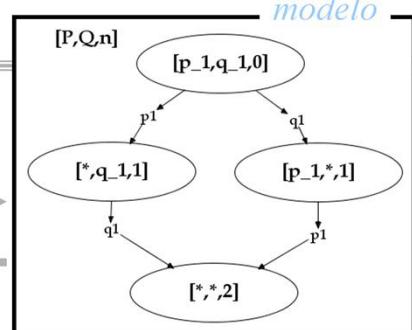
J. Ezpeleta-P. Álvarez
Univ. de Zaragoza

2

Sistemas y modelos

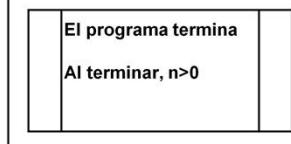


validar



analizar

requisitos/propiedades



¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

- Desarrollada por **Clarke y Emerson** a principios de los 80
 - *"Automatic verification of finite-state concurrent systems using temporal logic specifications"*
 - E. M. Clarke , E. A. Emerson , A. P. Sistla
 - ACM Transactions on Programming Languages and Systems
- Se obtiene añadiendo operadores “temporales” a una lógica proposicional/de primer orden
 - tiempo como cambio de estado

¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

- Aserciones
 - "Tengo hambre"
 - "Siempre tengo hambre"
 - "Mañana tendré hambre"
 - "Tendré hambre hasta que coma algo"
- Dos tipos habituales de lógica temporal:
 - lineal (LTL): se razona sobre una línea temporal
 - arborescente (CTL): se razona sobre todas las posibles líneas temporales

¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

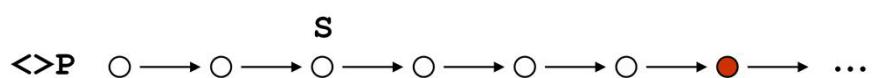
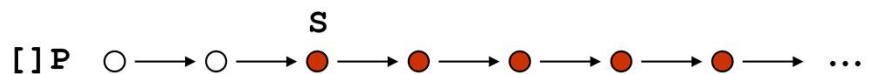
- Elementos básicos:
 - proposiciones atómicas: afirmaciones sobre los estados del sistema
 - operadores booleanos
 - negación (\neg), conjunción (\wedge), disyunción (\vee), implicación (\Rightarrow)
- Ejemplo: $(x > 22) \wedge (y \geq x) \Rightarrow y > 22$
 - “ $x > 22$ ”, “ $y \geq x$ ”, “ $y > 22$ ” son proposiciones atómicas
 - \wedge , \Rightarrow son operadores booleanos
- En términos de programas, la LTL razona sobre las posibles ejecuciones, viéndolas como secuencias infinitas de estados
 - la ejecución de una instrucción cambia el estado

¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

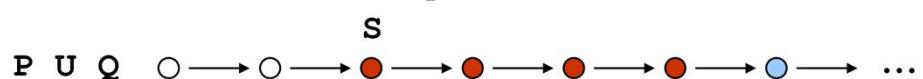
- Añade dos operadores para trabajar con una ejecución:
 - **always**
 - se denota como “[]”
 - la fórmula “[] P” se cumple en un estado “S” de una ejecución si
 - S satisface P
 - todos los estados posteriores a S en la ejecución satisfacen P
 - **eventually**
 - se denota como “<>>”
 - la fórmula “<>>P” se cumple en un estado “S” de una ejecución si
 - o bien S o bien un estado posterior a S en la ejecución satisface P
 - nótese que ambos operadores incluyen al estado S

¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

- Significado intuitivo:

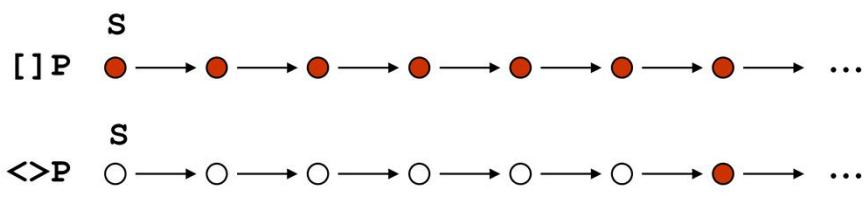


- Por flexibilidad se suelen completar con



¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

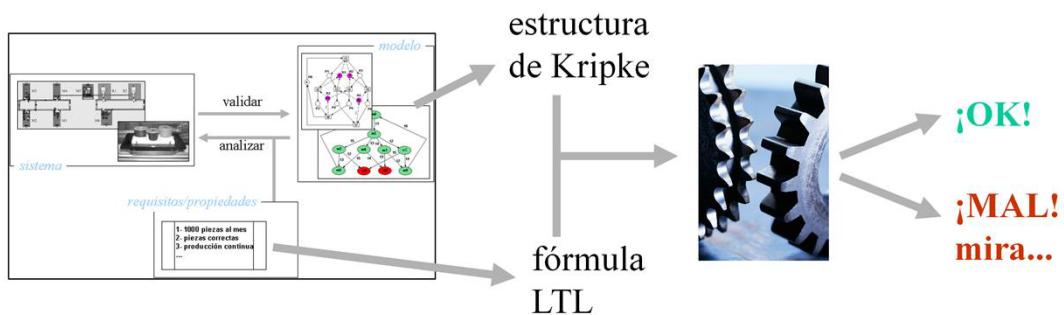
- Normalmente, **s** será el estado inicial del sistema

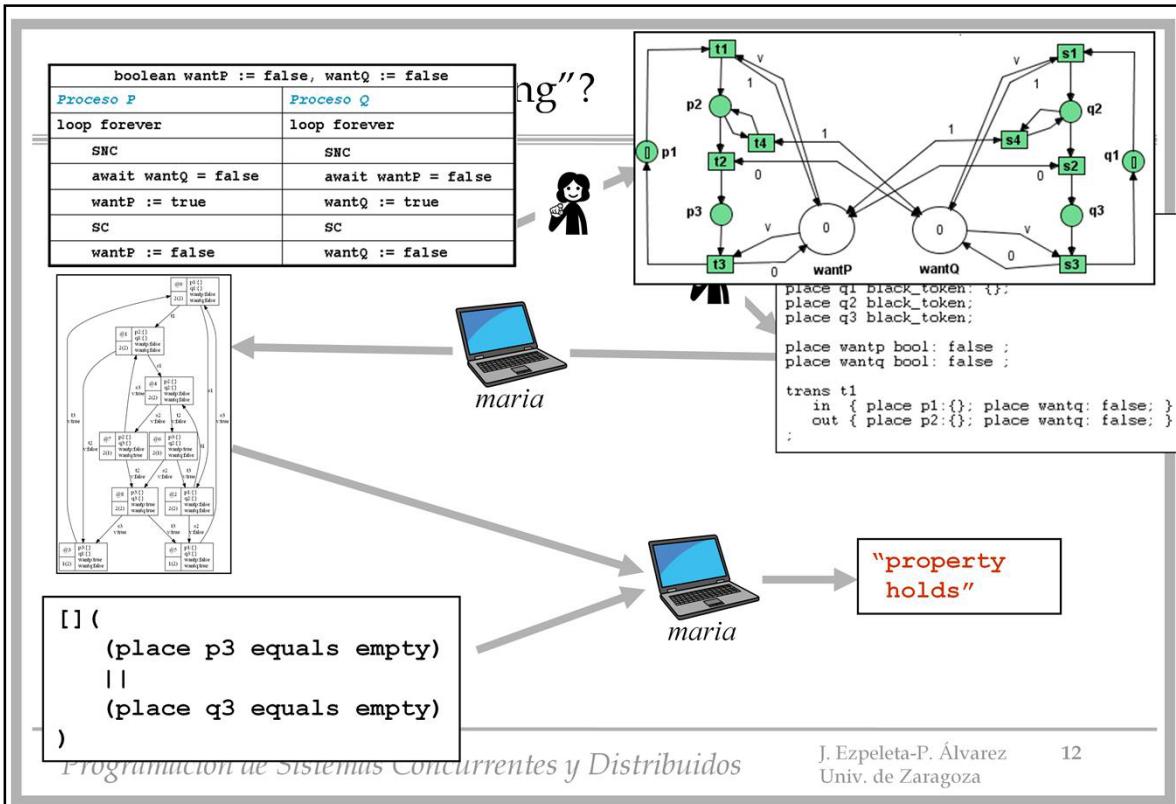


¿Qué es la lógica temporal (lineal)?

- “ $[]$ ” se usa para propiedades de seguridad
 - $[]\neg P$, siendo P lo malo que no queremos que ocurra
 - “*Siempre ha de ocurrir que dos programas no modifiquen a la vez el mismo registro de la bbdd*”
- “ $\langle \rangle$ ” se usa para propiedades de vivacidad
 - $\langle \rangle P$, siendo P lo bueno que queremos que ocurra
 - “*Todas las transacciones enviadas a la base de datos terminan*”

¿Qué es “model checking”?





La herramienta María

- Maria
 - <http://www.tcs.hut.fi/Software/maria/index.en.html>
 - “*Maria is a reachability analyzer for concurrent systems that uses Algebraic System Nets (a high-level variant of Petri nets) as its modelling formalism*”
- Marko Mäkelä
 - Laboratory for Theoretical Computer Science (TCS)
 - Helsinki University of Technology (TKK)

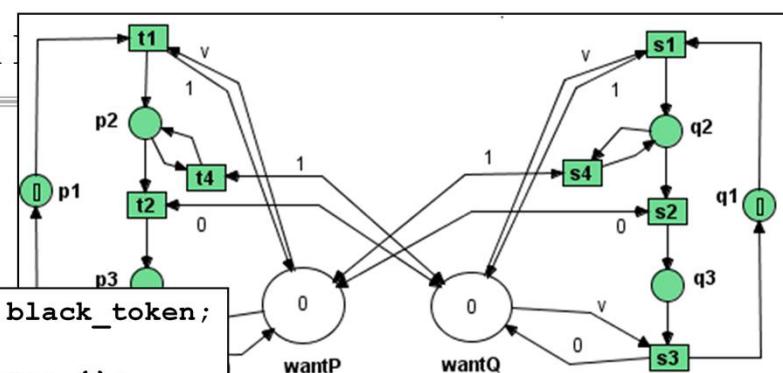
La herramienta

```
typedef struct {} black_token;

place p1 black_token: {};
place p2 black_token;
place p3 black_token;

place q1 black_token: {};
place q2 black_token;
place q3 black_token;

place wantp bool: false ;
place wantq bool: false ;
```



Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

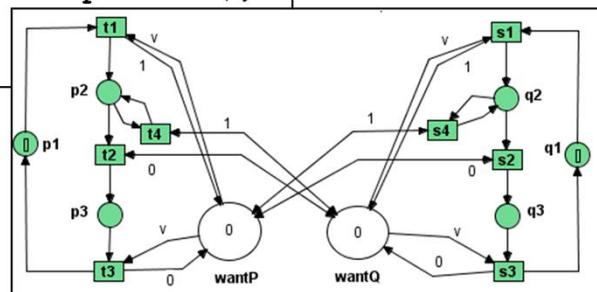
J. Ezpeleta-P. Álvarez
Univ. de Zaragoza

14

```

trans t1
  in { place p1:{}; place wantp: v; }
  out { place p2:{}; place wantp: true; }
;
trans t2
  in { place p2:{}; place wantq: false; }
  out { place p3:{}; place wantq: false; }
;
trans t3
  in { place p3:{}; place wantp: v; }
  out { place p1:{}; place wantp: false; }
;
. . .

```



La herramienta María

```
/cygdrive/y/datos/cosasDeClase/progConcurrente/maria
director@direccion ~
$ cd "Y:\datos\cosasDeClase\progConcurrente\maria"
director@direccion /cygdrive/y/datos/cosasDeClase/progConcurrente/maria
$ maria -b L03_tercer_intento.bn
" L03_tercer_intento.bn": 8 states (4 bytes), 12 arcs
@0$ @0$ []
(@place p3 equals empty) || (@place q3 equals empty)
(command line):2:property holds
" L03_tercer_intento.bn": 8 states (4 bytes), 12 arcs
@0$ @0$ show @3
@3:state (
    p3:
    {}
    q1:
    {}
    wantp:
    true
    wantq:
    false
)
1 predecessor
2 successors
@0$ @0$ visual dumpgraph
@0$
```

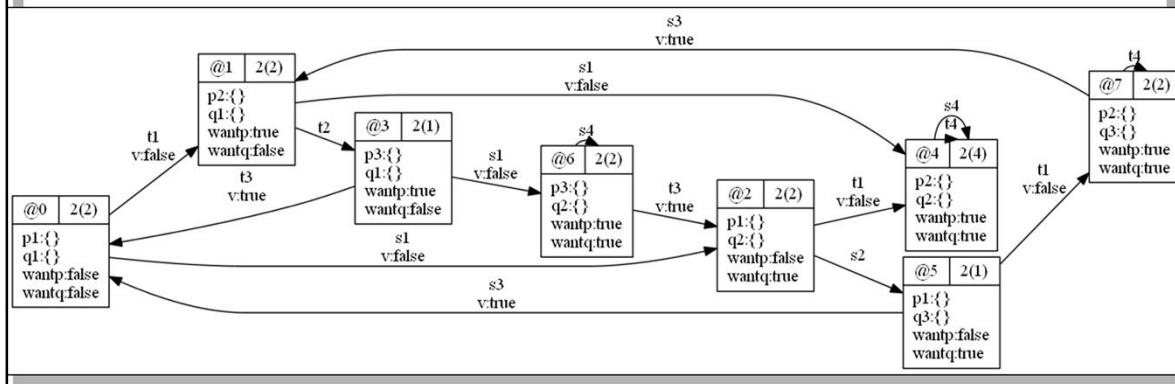
Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

J. Ezpeleta-P. Alvarez
Univ. de Zaragoza

16

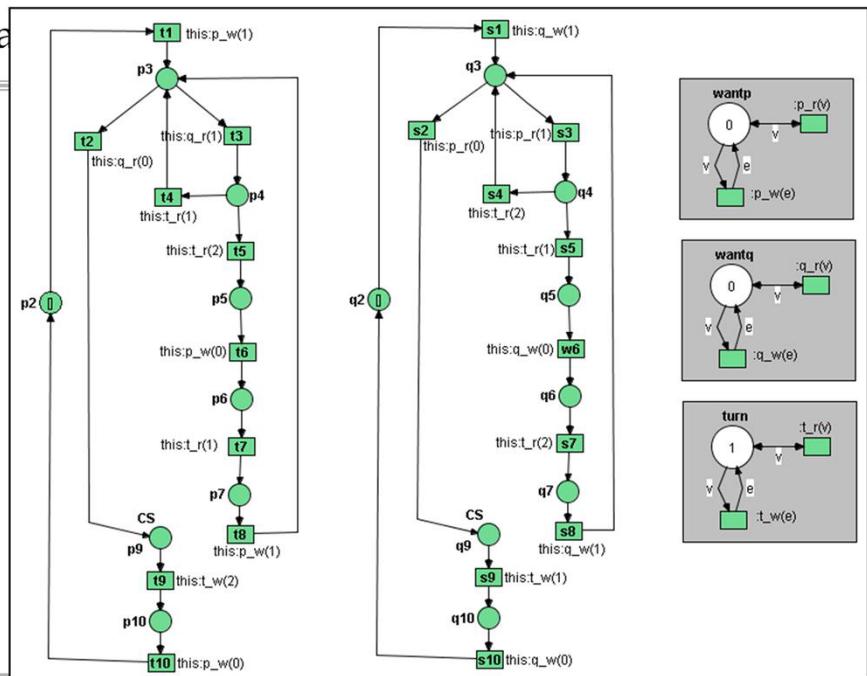
La herramienta María

```
@0$exit  
director@direccion /cygdrive/y/datos/cosasDeClase/progConcurrente/maria  
$ dot -Tpng maria-vis.out -o L03_tercer_intento.png  
director@direccion /cygdrive/y/datos/cosasDeClase/progConcurrente/maria  
$ -
```



¿Qué pasa?

- ¿Se comporta adecuadamente?



Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

J. Ezpeleta-P. Álvarez
Univ. de Zaragoza

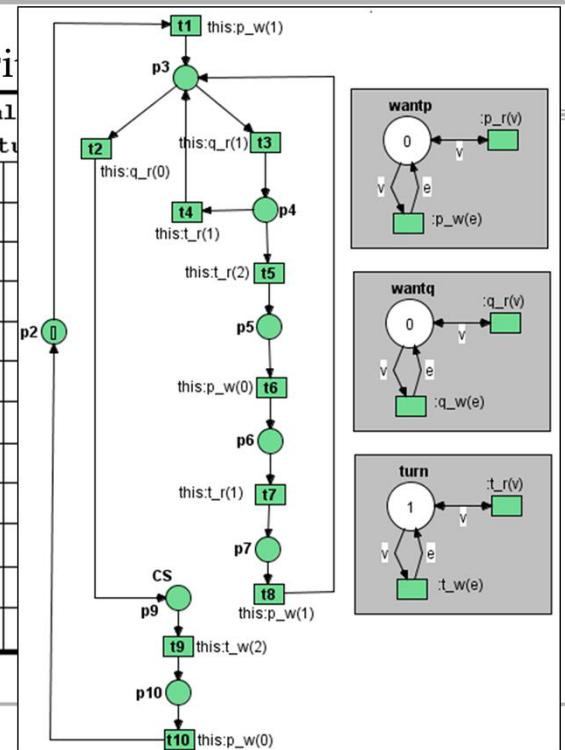
18

¿Qué pasa con el algoritmo?

```

boolean wantP := false
integer turn := 0
Process P
loop forever
    SNC
    wantP := true
    while wantQ
        if turn = 2
            wantP := false
        await turn = 1
        wantP := true
    SC
    turn := 2
    wantP := false

```



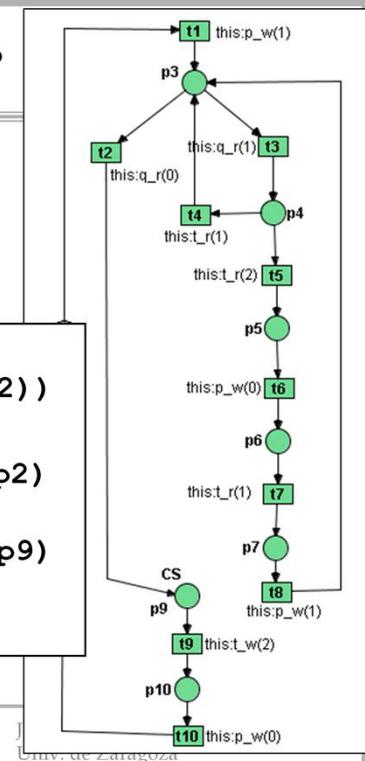
¿Qué pasa con el algoritmo de Dekker?

- Propiedades: un proceso solito puede ejecutarse

```
[] ([] q2) => (<>p2 && <>p9))
```

```
[] (
  ([](is black_token {} subset place q2))
  =>
  ( <>(is black_token {} subset place p2)
    &&
    <>(is black_token {} subset place p9)
  )
)
```

Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

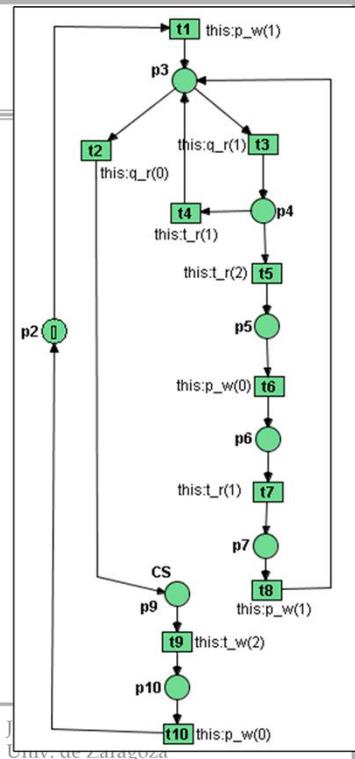


¿Qué pasa con el algoritmo de Dekker?

- Propiedades: el acceso a las SC es en exclusión mutua

[] (!p9 OR !q9)

```
[] (place p9 equals empty)
|| (place q9 equals empty)
)
```



¿Qué pasa con el algoritmo de Dekker?

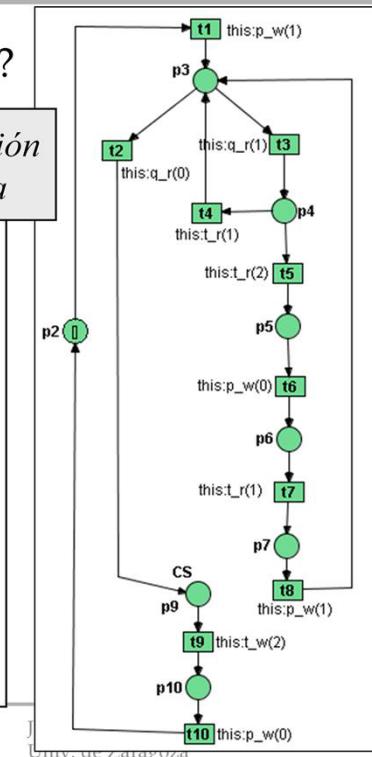
- Propiedades: no hay bloqueos

alguna transición sensibilizada

```
[ ] ( p2 OR
      (p3 AND wantq=false) OR
      (p3 AND wantq=true) OR
      (p4 AND turn=1) OR
      (p4 AND turn=2) OR
      p5 OR
      (p6 AND turn=1) OR
      p7 OR
      p9 OR
      p10 OR
      q2 OR
      ...
    )
```

deadlock fatal;

Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos



¿Qué pasa con el algoritmo de Dekker?

- Propiedades: no hay esperas innecesarias

```
[] ((p2 AND []) q2) => () () p9
```

```
[] (
  (is black_token {} subset place p2)
  && [] (is black_token {} subset place q2)
=>
  () () (is black_token {} subset place p9)
)
```

Programación de Sistemas Concurrentes y Distribuidos

