

Diseño Físico

Diseño Físico



- | El diseño físico de BD forma parte importante del ciclo de vida de un sistema de BDs.
- | Consiste en escoger las estructuras de almacenamiento y caminos de acceso que
 - { 1) cumplan los objetivos del sistema
 - { 2) proporcionen un balance óptimo entre el rendimiento (tiempos de respuesta de transacciones, número de transacciones por minuto...) y el costo (espacio utilizado, reorganizaciones de datos...).
- | No existen metodologías para realizar el diseño físico. Es muy dependiente del SGBD concreto.

Diseño Físico: Recopilar información.

- } Por cada op. (preg. SQL) con la BD indicar:
 - { Tipo: INSERT, SELECT, UPDATE, DELETE
 - { Tablas que se van a acceder (cardinalidad)
 - { Condiciones de selección (selectividad de cada una)
 - { Condiciones de combinación-join (selectividad)
 - { Atributos a ser proyectados / modificados
 - { Frecuencia esperada de que se realice la operación.
 - { Restricciones importantes de ejecución (si las hay)
- } Regla 80-20: El 80% del procesamiento se realiza por el 20% de las transacciones.

Reconsiderar algunas de las claves utilizadas



- } Las claves escogidas deben asegurar que no haya elementos repetidos.
- } A veces se asignan códigos que toman valores numéricos sucesivos: 1,2,3,...
- } Problema: esto puede implicar realizar consultas con varios joins.
- } Si es posible hay que intentar usar claves con significado siempre que aseguren la unicidad.

Desnormalización



- | El proceso de normalización consiste en dividir una tabla R en R1 y R2 si $R = R1 \bowtie_{R1.K=R2.K} R2$
 - { Evita redundancia y anomalías (ins./bor./mod.)
 - { Problema: Para obtener R hay que hacer el join
- | Si (casi) siempre que se recuperan los valores de R1 se utilizan también los de un mismo atributo(s) R2.Atr, entonces se puede añadir el atributo R2.Atr a la tabla R1 --> (No estaría en 3FN!!)
 - { Hay que controlar que no haya anomalías
 - { Habrá redundancia pero estará controlada
 - { Se evitará ejecutar joins (según las frecuencias def.)

Particionamiento horizontal

| Si existe tabla $R = \sigma_{C_1}(R) \cup \dots \cup \sigma_{C_n}(R)$ donde

- muchas operaciones con la BD son con $\sigma_{C_i}(R)$
- algunos atributos son inaplicables (NULL) según C_i
- entonces cada $\sigma_{C_i}(R)$ se guarda en una tabla y se define una vista sobre R (¿diseño lógico? ¿físico?)

| En general si una operación $\sigma_{C_i}(R)$ es muy frecuente, con C_i muy selectivo y R muy grande: almacenar $\sigma_{C_i}(R)$ en una tabla S

- hay que controlar la redundancia / integridad (triggers)
 - inconveniente: inserciones en S o R (ver frecuencias)
- los programas deberán usar la nueva tabla S
- si después se suprime tabla S --> crear vista para S
 - para mantener indep. física. Esto sí es diseño físico !!

Particionamiento vertical



- | Si existe una tabla $R(A_1, \dots, A_n, B_1, \dots, B_m)$ donde
 - { muchas de las operaciones afectan sólo a atributos A_1, \dots, A_n y muy pocas veces a atributos B_1, \dots, B_m
 - { esas operaciones son muy frecuentes
 - { $R(\dots A_i, \dots, B_j \dots)$ es mucho más grande que $R(\dots A_i \dots)$
- | Entonces almacenar $R(\dots A_i \dots)$ en una tabla S
 - { controlar redundancia / integridad. Fácil si hay mecanismo de triggers. Si no, controlar la parte de las aplicaciones que insertan / modifican R .
 - { inconveniente: las inserciones en $R(\dots A_i \dots)$. Hay que valorar su frecuencia para ver si merece la pena.

Precomputar joins en tablas

| Si existe una consulta $R1 \bowtie R2 \bowtie \dots \bowtie Rn$ que se ejecuta frecuentemente, cuyo coste es elevado (los joins son costosos) y donde cada relación Ri no se actualiza frecuentemente entonces se puede crear una tabla donde se almacene el resultado de dicha consulta.

{ Habrá que controlar recomputar dicha consulta

- 1) Utilizando triggers cada vez que cambie algún Ri
- o bien 2) Ejecutando periódicamente algunos scripts (ej. a las noches). Se puede si no es obligatorio que la consulta devuelva los valores más actuales.

{ Valorar: frecuencia de cambios en Ri , tamaño del resultado, tiempo de ejecución de la consulta inicial

Organización física para tablas

- } Si un atributo se usa a menudo para recuperar tuplas en orden o para hacer joins entonces se define como clave primaria o como índice cluster (si no puede ser clave). ¡¡Sólo UNO!!
 - | algunos SGBD permiten almacenar tablas juntas (en un mismo cluster). Útil para ejecutar joins (alternativa a desnormalizar)
- } Si hay otros atributos que se usan en condiciones de selección o en joins entonces se definen como índices.
 - | conveniente si se seleccionan pocas tuplas (< 15% total tuplas) y si la cardinalidad de la tabla es alta (> 100 tuplas)
- } Si la tabla se actualiza con gran frecuencia hay que definir un número mínimo de índices (coste de actual.)
- } Si un atributo se usa frecuentemente para selecciones del tipo $A=c$ o en joins y no para recuperar por orden de A , entonces definirlo como hash (si SGBD permite)

Conclusiones

} Realizar el diseño físico inicial

- { Obtener información de las operaciones esperadas
- { Resolver operaciones con mayores restricciones (aplicando algunos de los métodos explicados)
- { Resolver el resto de las oper. sin perjudicar a otras
 - añadir índices para favorecer consultas perjudica a operaciones de inserción / borrado

} Replantearse continuamente dicho diseño (*Tunning*)

- { analizar/auditar el sistema actual
- { tomar nuevas decisiones (añadir/borrar índices o tablas (crear vistas y triggers si es necesario))