

Lección 5:

Generación De Código

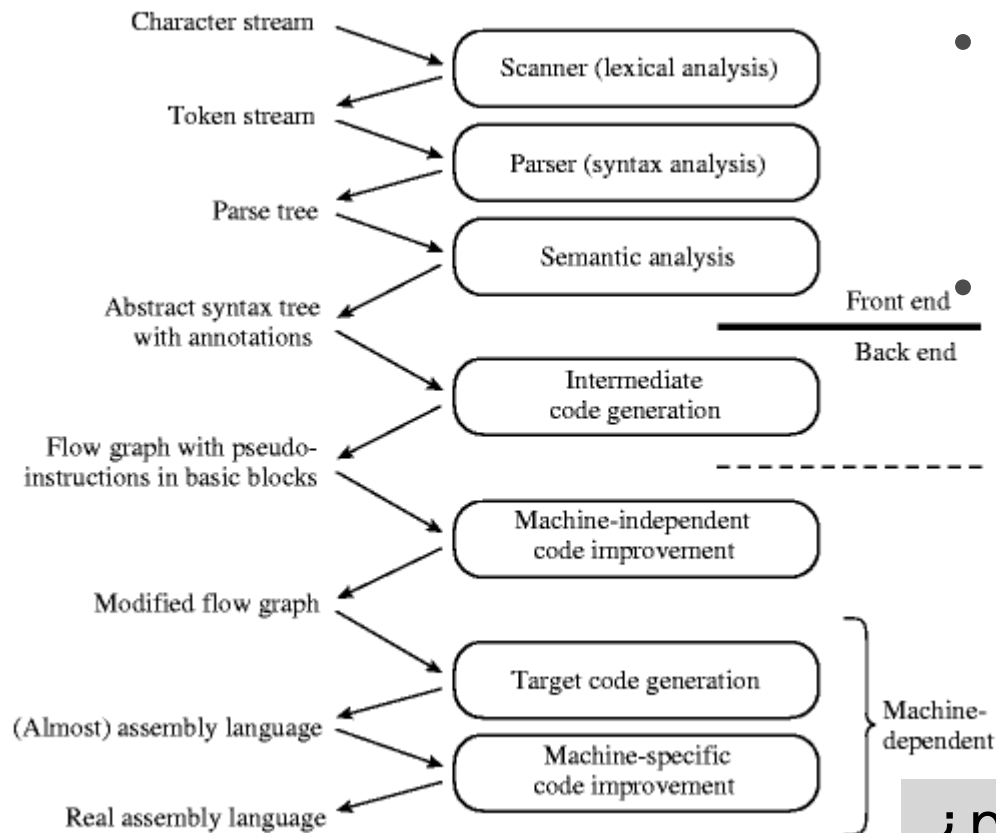
1. Introducción
2. Tipos de Código Intermedio
3. Declaraciones
4. Expresiones y Asignación
5. Estructuras de Control
6. Procedimientos y Funciones

Lecturas: Scott, capítulo 9
Muchnick, capítulos 4, 6
Aho, capítulo 8
Fischer, capítulos 10, 11 , 12 , 13, 14
Holub, capítulo 6
Bennett, capítulo 4, 10



1/6. Introducción

- **Código intermedio:** interfaz entre 'front-ends' y 'back-ends'



- Se busca:
 - transportabilidad
 - posibilidades de optimización
- Debe ser:
 - abstracto
 - sencillo
- No se tiene en cuenta:
 - modos de direccionamiento
 - tamaños de datos
 - existencia de registros
 - eficiencia de cada operación

¿por qué no generar el código final directamente?



Código Intermedio

- **Ventajas:**

- Permite ***abstraer la máquina***, separar operaciones de alto nivel de su implementación a bajo nivel.
- Permite la ***reutilización*** de los front-ends y back-ends.
- Permite ***optimizaciones generales***.

- **Desventajas:**

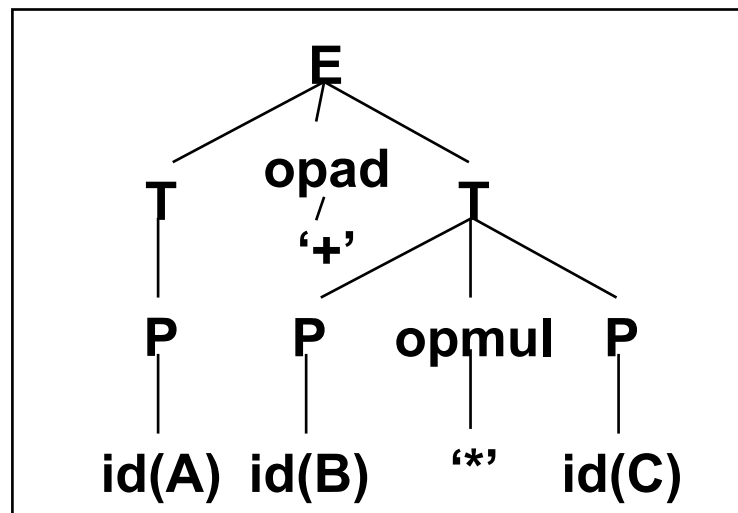
- Implica ***una pasada más*** para el compilador (no se puede utilizar el modelo de una pasada, conceptualmente simple).
- Dificulta llevar a cabo ***optimizaciones específicas*** de la arquitectura destino.
- Suele ser ortogonal a la máquina destino, la traducción a una arquitectura específica será más ***larga e ineficiente***.



2/6. Tipos de Código Intermedio

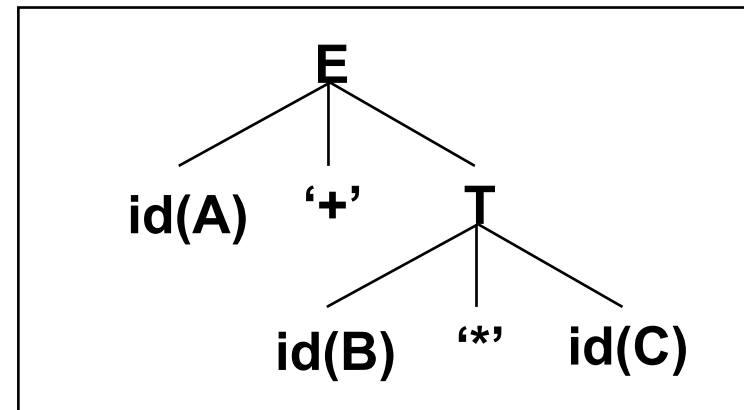
- **AST (Abstract Syntax Trees):** forma **condensada** de árboles de análisis, con **sólo nodos semánticos** y sin nodos para símbolos terminales (se supone que el programa es sintácticamente correcto).

Arbol de análisis:



- **Ventajas:** unificación de pasos de compilación
 - Creación del árbol y la tabla de símbolos
 - Análisis semántico
 - Optimización
 - Generación de código objeto
- **Desventaja:**
 - espacio para almacenamiento

AST:

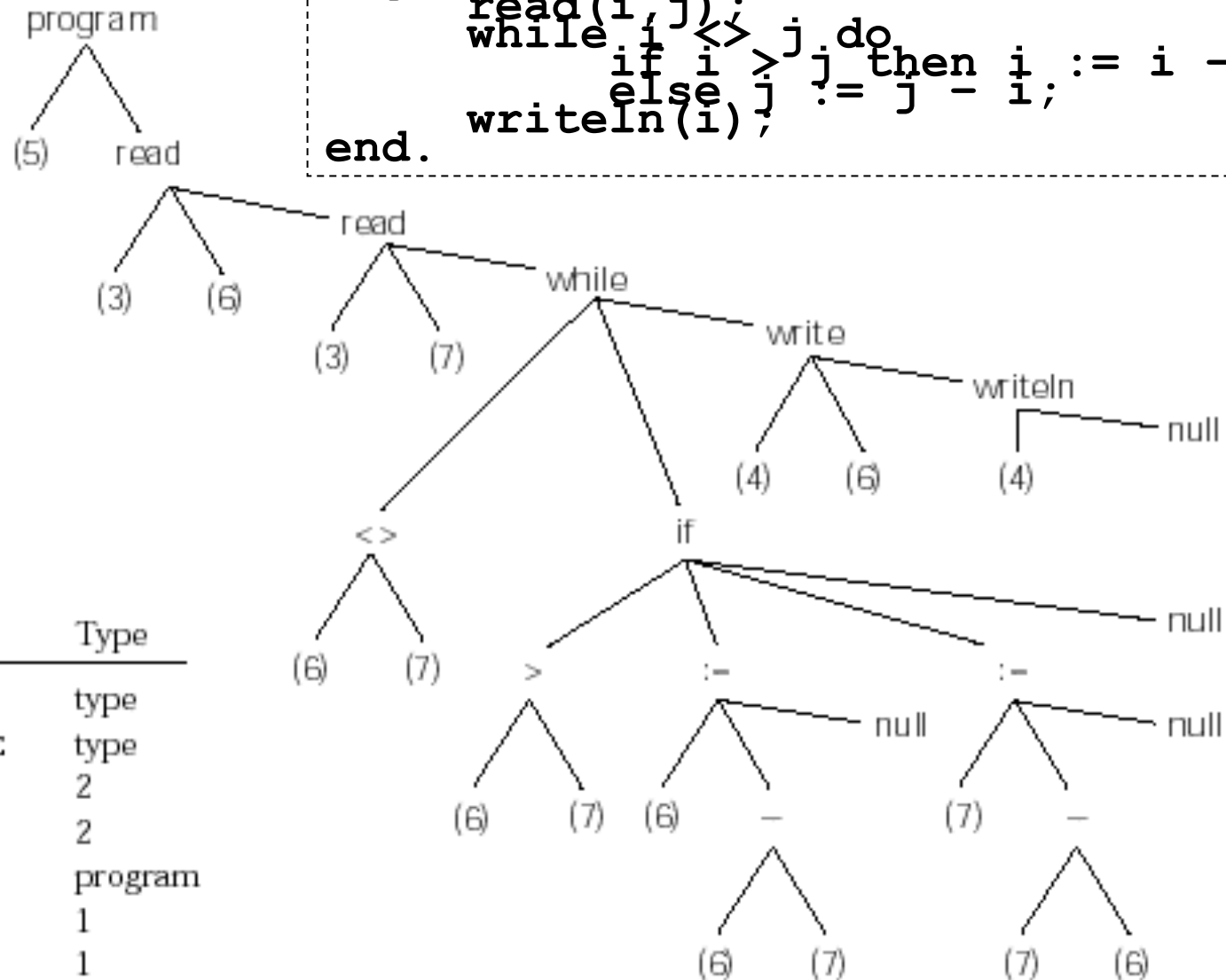


ASTs

```

program gcd(input; output);
var i, j : integer;
begin
    read(i, j);
    while i <> j do
        if i > j then i := i - j
        else j := j - i;
    writeln(i);
end.

```



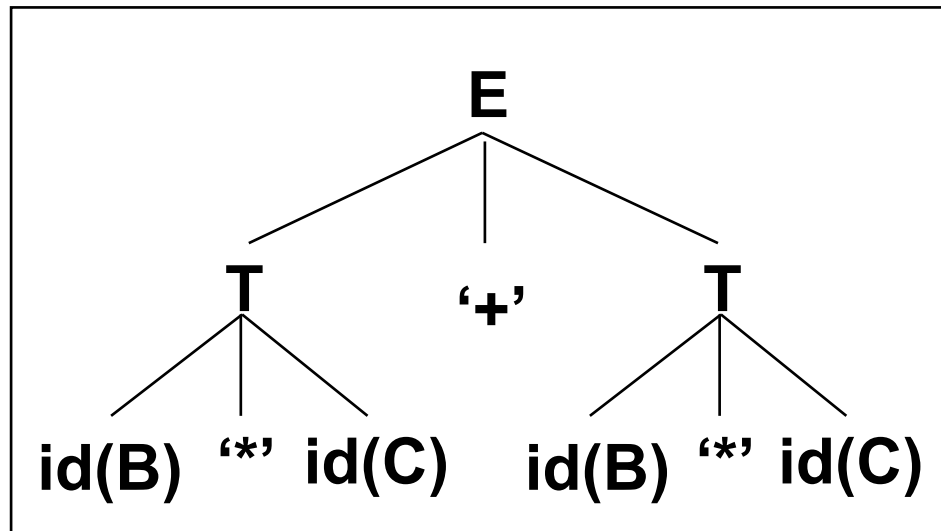
Index	Symbol	Type
1	INTEGER	type
2	TEXTFILE	type
3	INPUT	2
4	OUTPUT	2
5	GCD	program
6	I	1
7	J	1



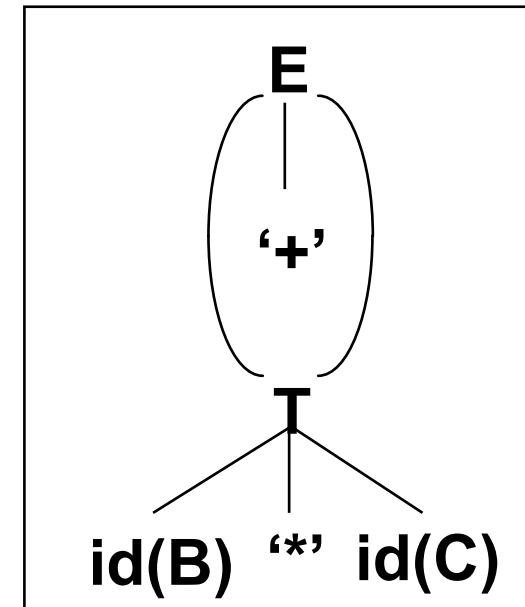
Tipos de Código Intermedio

- **DAG (Directed Acyclic Graphs):** árboles sintácticos concisos

árbol sintáctico:



DAG:

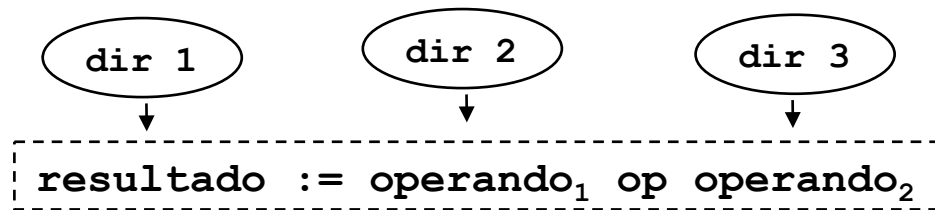


- Ahorran algo de espacio
- Resaltan operaciones duplicadas en el código
- Difíciles de construir



Tipos de Código Intermedio

- **TAC (Three-Address Code):** secuencia de instrucciones de la forma:



- operador: aritmético / lógico
- operandos/resultado: constantes, nombres, temporales.

- Se corresponde con instrucciones del tipo:

a := b + c

- Las operaciones más complejas requieren varias instrucciones:
- Este ‘desenrollado’ facilita la optimización y generación de código final.

(a + b) x (c - (d / e))



r1 := a	-- push a
r2 := b	-- push b
r1 := r1 + r2	-- add
r2 := c	-- push c
r3 := d	-- push d
r4 := e	-- push e
r3 := r3 / r4	-- divide
r2 := r2 - r3	-- subtract
r1 := r1 x r2	-- multiply



TAC

- Ensamblador general y simplificado para una máquina virtual: incluye etiquetas, instrucciones de flujo de control...
- Incluye referencias explícitas a las direcciones de los resultados intermedios (se les da nombre).
- La utilización de nombres permite la reorganización (hasta cierto punto).
- Algunos compiladores generan este código como código final; se puede interpretar fácilmente (UCSD PCODE, Java).
- Operadores:

	CI	generación	optimización
muchos	corto	compleja	compleja
pocos	largo	sencilla	sencilla



```

-- first few lines generated during symbol table traversal
.data          -- begin static data
.word i        -- reserve one word to hold i
.word j        -- reserve one word to hold j
.text          -- begin text (code)
-- remaining lines accumulated into program.code

main:
a1 := &input -- "input" and "output" are file control blocks
              -- located in a library, to be found by the linker
call readint -- "readint", "writeint", and "writeln" are library subroutines
i := rv
a1 := &input
call readint
j := rv
goto L1

L2: r1 := i      -- body of while loop
    r2 := j
    r1 := r1 > r2
    if r1 goto L3
    r1 := j      -- "else" part
    r2 := i
    r1 := r1 - r2
    j := r1
    goto L4

L3: r1 := i      -- "then" part
    r2 := j
    r1 := r1 - r2
    i := r1

L4:
L1: r1 := i      -- test terminating condition
    r2 := j
    r1 := r1 <> r2
    if r1 goto L2
    a1 := &output
    r1 := i
    a2 := r1
    call writeint
    a1 := &output
    call writeln
    goto exit    -- return to operating system

```


TAC

- Variaciones sintácticas:

(Fischer)

```
(READI, A)
(READI, B)
(GT, A, B, t1)
(JUMP0, t1, L1)
(ADDI, A, 5, C)
(JUMP, L2)
(LABEL, L1)
(ADDI, B, 5, C)
(LABEL, L2)
(SUBI, C, 1, t2)
(MULTI, 2, t2, t3)
(WRITEI, t3)
```

(Aho)

1. Asignación:

```
x := y op z
x := op y
x := y
x[i] := y
x := y[i]
x := &y
x := *y
*x := y
```

2. Saltos:

```
goto L
if x oprel y goto L
```

3. Procedimientos:

```
param x1
...
param xn
call p, n
```



Representaciones de TAC

Fuente:

```
a := b * c + b * d;
```

- **Cuádruplas:** el destino suele ser una temporal.

```
(*, b, c, t1)
(*, b, d, t2)
(+, t1, t2, a)
```

- **Tripletas:** sólo se representan los operandos

```
(1) (*, b, c)
(2) (*, b, d)
(3) (+, (1), (2))
(4) (:=, (3), a)
```

- **Supuesta ventaja:** es más concisa.

Falso: estadísticamente se requieren más instrucciones.

- **Desventaja:** el código generado es dependiente de la posición.

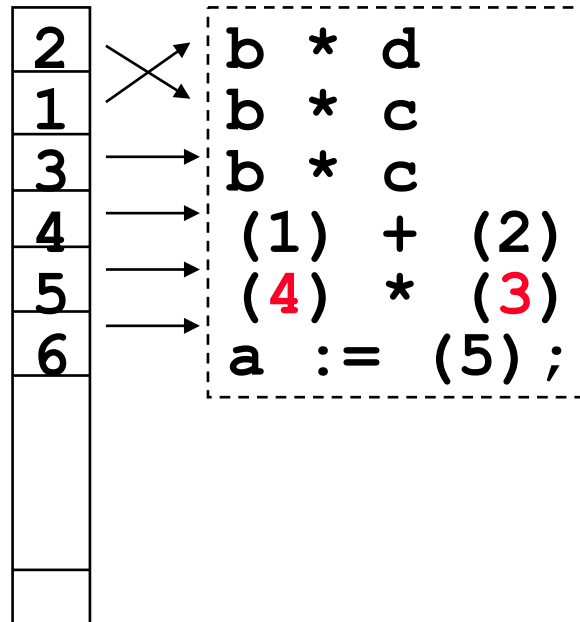
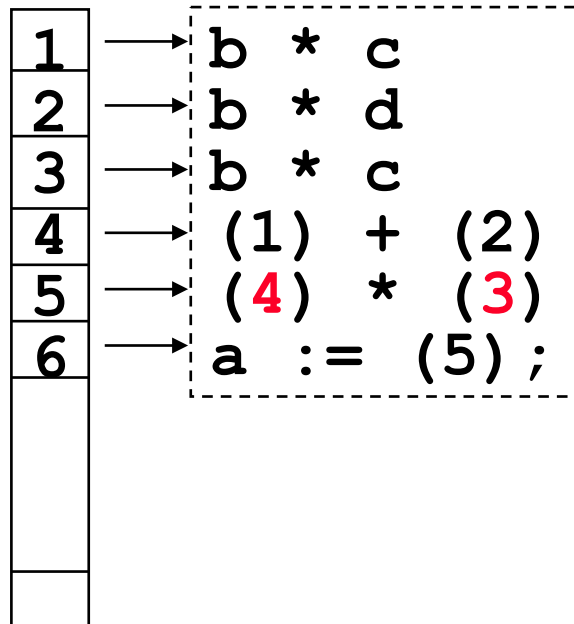
Cierto: la dependencia posicional dificulta la optimización.



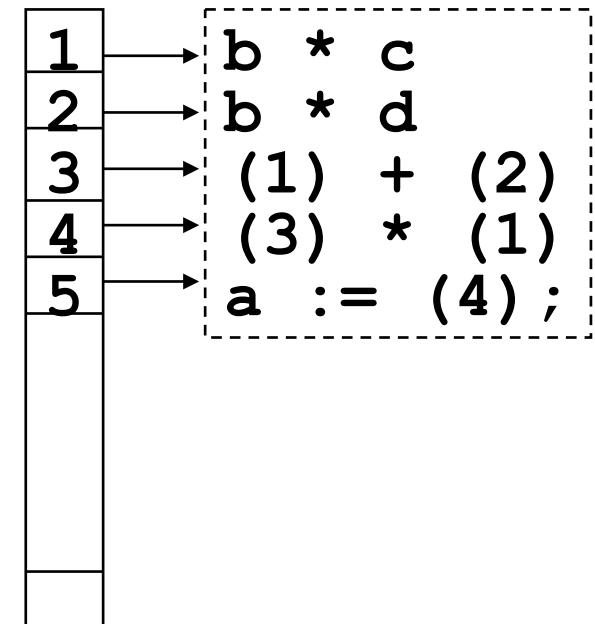
Representaciones de TAC

- Tripletas Indirectas: + vector que indica el orden de ejecución de las instrucciones.

$a := (b * c + b * d) * b * c;$



Reorganizar es eficiente



Se puede compartir espacio



RTL: register transfer language

`d = (a + b) * c;`

```
(insn 8 6 10 (set (reg:SI 2)
  (mem:SI (symbol_ref:SI ("a")))))

(insn 10 8 12 (set (reg:SI 3)
  (mem:SI (symbol_ref:SI ("b")))))

(insn 12 10 14 (set (reg:SI 2)
  (plus:SI (reg:SI 2)
    (reg:SI 3))))

(insn 14 12 15 (set (reg:SI 3)
  (mem:SI (symbol_ref:SI ("c")))))

(insn 15 14 17 (set (reg:SI 2)
  (mult:SI (reg:SI 2)
    (reg:SI 3))))

(insn 17 15 19 (set (mem:SI (symbol_ref:SI ("d")))
  (reg:SI 2)))
```



Notación posfija

- Polaca inversa, código de cero direcciones:
 - notación matemática libre de paréntesis
 - los operadores aparecen después de los operandos

Expresiones:

1. $E \text{ átomo} \Rightarrow E'$
2. $E_1 \text{ op } E_2 \Rightarrow E_1' E_2' \text{ op}$
3. $(E) \Rightarrow E'$

Asignación:

$\text{id} := E \Rightarrow @\text{id } E' \text{ asg}$

$a := b * c + b * c$



@a
b
c
mult
b
c
mult
add
asg



Notación Postfija

- **Ventajas:**

- Código generado conciso.
- No hacen falta temporales.
- Algunas optimizaciones sencillas.
- Mantiene la estructura sintáctica.

- **Desventajas:**

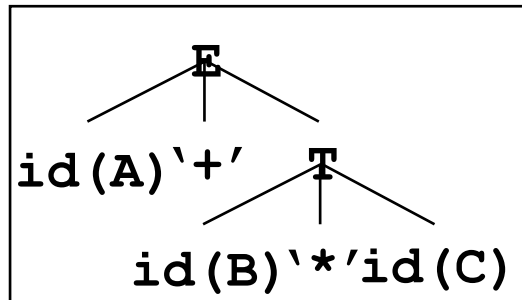
- Código dependiente de la posición.
- solo efectiva si el 'target' es de pila.

`a := b * c + b * c`



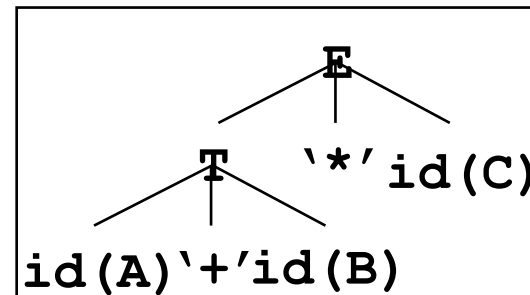
`@a b c mult dup add asg`

`a + b * c`



`a
b
c
mult
add`

`(a + b) * c`



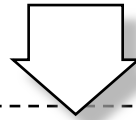
`a
b
add
c
mult`



Generación de código intermedio

- **Consideración fundamental:** generación de código correcto.

a := b * c



**INEFICIENCIA
EN TIEMPO:**

¿hay alguna forma
menos costosa de
hacer la
multiplicación?

```
; Dirección de A.  
  SRF  0  5  
; Acceso a B.  
  SRF  0  4  
  DRF  
; Acceso a C.  
  SRF  0  3  
  DRF  
  TMS  
; Asignación.  
  ASG
```

**INEFICIENCIA
EN ESPACIO:**

¿está b * c
calculado
en algún sitio?

- Sin hacerse estas preguntas, es razonablemente sencillo.



3/6. Procesamiento de declaraciones

Esencialmente se trata de completar la tabla de símbolos

- no se genera código (hay excepciones).
- se limita a resolver problemas relacionados con almacenamiento de los objetos:
 - Espacio requerido
 - Lugar en la memoria
 - Valor
- hay información explícita e implícita en el fuente.

- Declaración de variables:

```
int sig, nivel = 0;
void abrir_bloque()
{
    sig = INICIAL;
    ++nivel;
}
void cerrar_bloque()
{
    ... nivel--;
}
void crear_var (char *nom,
               int tipo)
{
    ....
    simbolo->dir = sig;
    switch (tipo) {
        case ENTERO : sig += 2; break;
        case REAL   : sig += 4; break;
        ....
    }
}
```

Al final, **sig** indica el tamaño del bloque de activación.



Ejemplo

```
Programa p;  
  entero i, j, m;  
    3  4  5  
  accion dato (ref entero d) ;  
  Principio      3  
  Fin  
  
    3  4      5  
  accion mcd(Val entero a, b; ref entero m) ;  
  entero r; 6  
  
  Principio  
  Fin  
  
Principio  
Fin
```



Declaración de Variables

- ¿Y si se permite mezclar declaraciones de variables y procedimientos?

```
procedure P;  
  var i,j,k : integer;  
  
  procedure Q;  
    var l,m : integer;  
    begin  
      ....  
    end;  
  
  var n : integer;
```

n.dir = 4
(¡igual
que k!)

- ¿Y si necesitas mantener información sobre el tamaño de cada bloque?

- C: este problema no existe.
- Pascal: muchos compiladores lo prohíben.

Possible solución:

```
int sig[MAXANID], nivel = 0;  
  
void abrir_bloque ()  
{ ... sig[++nivel] = INICIAL; }  
  
void cerrar_bloque ()  
{ ... nivel--; }  
  
void crear_var (char *nom,  
               int tipo)  
{  
  ....  
  simbolo->dir = sig[nivel];  
  ...  
}
```



Inicializadores, C:

- **extern y static:**

- Valor inicial por defecto: 0.
- Admiten sólo valores constantes.
- El inicializador se ejecuta una sola vez.

```
#include <stdio.h>
/* ¿legal? */
int i = 1,
/* ¿legal? */
j = i + 1,
/* ¿legal? */
m = 34 + 1,
f(),
/* ¿legal? */
k = f(),
/* ¿legal? */
1;

/* ¿legal? */
extern int n = 0;
```

- **auto y struct:**

- Valor inicial por defecto: ninguno.
- Admiten valores no constantes.
- Se ejecutan c/vez que se activa el bloque.

```
int f()
{
    /* ¿legal? */
    int i = 1,
    /* ¿legal? */
    j = i + 1,
    g(),
    /* ¿legal? */
    k = g(i),
    /* ¿legal? */
    n = f(),
    1;

    /* ¿legal? */
    static int m = 1;
    .....
}
```



Esquema general, secuencial

```
%union {...  
    char *cadena;...  
}  
...
```

```
programa p;  
principio  
fin
```



```
ENP L0  
; Comienzo de p  
L0:  
; Fin de p  
LVP
```

```
programa: tPROGRAMA tIDENTIFICADOR ' ; '  
{  
    inicio generacion codigo ();  
    $<cadena>$ = nueva etiqueta ();  
    generar (ENP, $<cadena>$);  
}  
declaracion variables  
declaracion_acciones  
{  
    comentario (sprintf(msg,  
        "Comienzo de %s", $2.nombre));  
    etiqueta($<cadena>4);  
}  
bloque_instrucciones  
{  
    comentario (sprintf(msg,  
        "Fin de %s", $2.nombre));  
    generar (LVP);  
    fin_generacion_codigo();  
}
```



Esquema general, AST

```
%union { ...  
    LISTA cod;  
}  
%type <cod> bloque_instrucciones  
%type <cod> declaracion_acciones
```

```
programa p;  
.. principio  
.. fin
```

```
programa: tPROGRAMA tIDENTIFICADOR ';' '  
    declaracion_variables  
    declaracion_acciones  
    bloque_instrucciones  
{  
    char *lenp = newlabel(), msg[100];  
  
    $$ = code (ENP, lenp);  
    concatenar (&($$), $5);  
    sprintf(msg, "Comienzo de %s", ...);  
    comment (&($$), msg);  
    label (&($$), lenp);  
    concatenar (&($$), $6);  
    sprintf(msg, "Fin de %s", ...);  
    comment (&($$), msg);  
    emit (&($$), LVP);  
    dumpcode ($$, fich_sal);  
}
```

```
ENP L0  
..  
; Comienzo de p  
L0: ..  
; Fin de p  
LVP
```



4/6. Expresiones y Asignación

`x[i, j] := a*b + c*d - e*f + 10;`

- **De los operandos:**

- Determinar su localización
- Efectuar conversiones implícitas

- **De los operadores:**

- Respetar su precedencia
- Respetar su asociatividad
- Respetar orden de evaluación (*si definido*)
- Determinar interpretación correcta (*si sobrecargado*)

- **Instrucciones generadas**

- Acceso a datos
 - » Variables simples
 - » Registros
 - » Vectores
- Manipulación de datos
 - » Conversiones
 - » Operaciones
- Flujo de control
 - » Validación de subrangos
 - » Operadores complejos



Algunas dificultades

- Orden de evaluación de los operandos:

```
push (pop () - pop ()) ;
```

¿Implementa correctamente SBT?
¿Es relevante en el caso de PLUS?

```
a[i] = i++;
```

¿el valor del subíndice es el anterior o actual valor de i?

```
FRAMES [pop ()] = pop () ;
```

¿Corresponde a ASG o ASGI?

En C, ni la suma ni la asignación tienen predefinido un orden de evaluación.

- Método de evaluación de los operadores:

```
push (pop () and pop ()) ;
```

¿Implementa AND correctamente en PASCAL?

```
push (pop () && pop ()) ;
```

¿Implementa AND correctamente en C?

En C, el operador && se evalúa por corto circuito y por lo tanto de izquierda a derecha.



Operandos: acceso a nombres (sec)

- La información esencial debe obtenerse de la tabla de símbolos.

```
constante :  
  TTRUE  
  {  
    generar (STC, 1);  
  }  
| TFALSE  
  {  
    generar (STC, 0);  
  }  
| TENTERO  
  {  
    generar (STC, $1);  
  }  
| TCHARACTER  
  {  
    generar (STC, $1);  
  }  
;
```

```
factor :  
  TIDENT  
  {  
    generar (SRF, ?, ?);  
    generar (DRF);  
    /* ¿parametro? */  
  }  
| TIDENT  
  {  
    generar (SRF, ?, ?);  
    /* ¿parametro? */  
  }  
| '[' expresion '['  
  {  
    /* ?tamano? */  
    generar (DRF);  
  }  
| TIDENT '(' args '['  
  {  
    generar (OSF, ?, ?, ?);  
  }  
  .....  
;
```



Operandos: acceso a nombres (AST)

- La información esencial debe obtenerse de la tabla de símbolos.

constante :

TTRUE

```
{  
  $$ .cod = code (STC, 1) ;  
}
```

| **TFALSE**

```
{  
  $$ .cod = code (STC, 0) ;  
}
```

| **TENTERO**

```
{  
  $$ .cod = code (STC, $1) ;  
}
```

| **TCARACTER**

```
{  
  $$ .cod = code (STC, $1) ;  
}
```

;

factor :

TIDENT

```
{  
  $$ .cod = code (SRF, ?, ?) ;  
  emit (&($$ .cod), DRF) ;  
  /* ¿parametro? */  
}
```

| **TIDENT '[' expresion ']**

```
{  
  $$ .cod = code (SRF, ?, ?) ;  
  /* ¿parametro? */  
  concatenar (&($$ .cod),  
             $3 .cod) ;  
  /* ?tamano? */
```

```
  emit (&($$), (DRF)) ;  
}
```

| **TIDENT '(' args ')**

```
{  
  $$ .cod = $3 ;  
  emit (&($$ .cod), OSF, ?, ?, ?) ;  
}
```

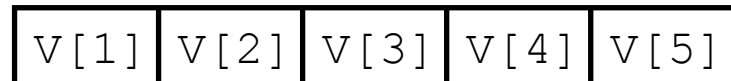
.....

;



Vectores

- Componentes almacenadas de forma contigua



- Vectores de dimensión definida en compilación, desplazamiento de $v[i]$:

$(i - \text{lim_inf}) \times \text{tamaño}$

- En C:

$i \times \text{tamaño}$

- se reduce a aritmética de punteros:

$v[i]$
es equivalente a
 $*(v + i)$



Procesamiento de Vectores

- Dada `var v : array[4..8] of integer;`

`v[<expresión1>] := <expresión2>;`

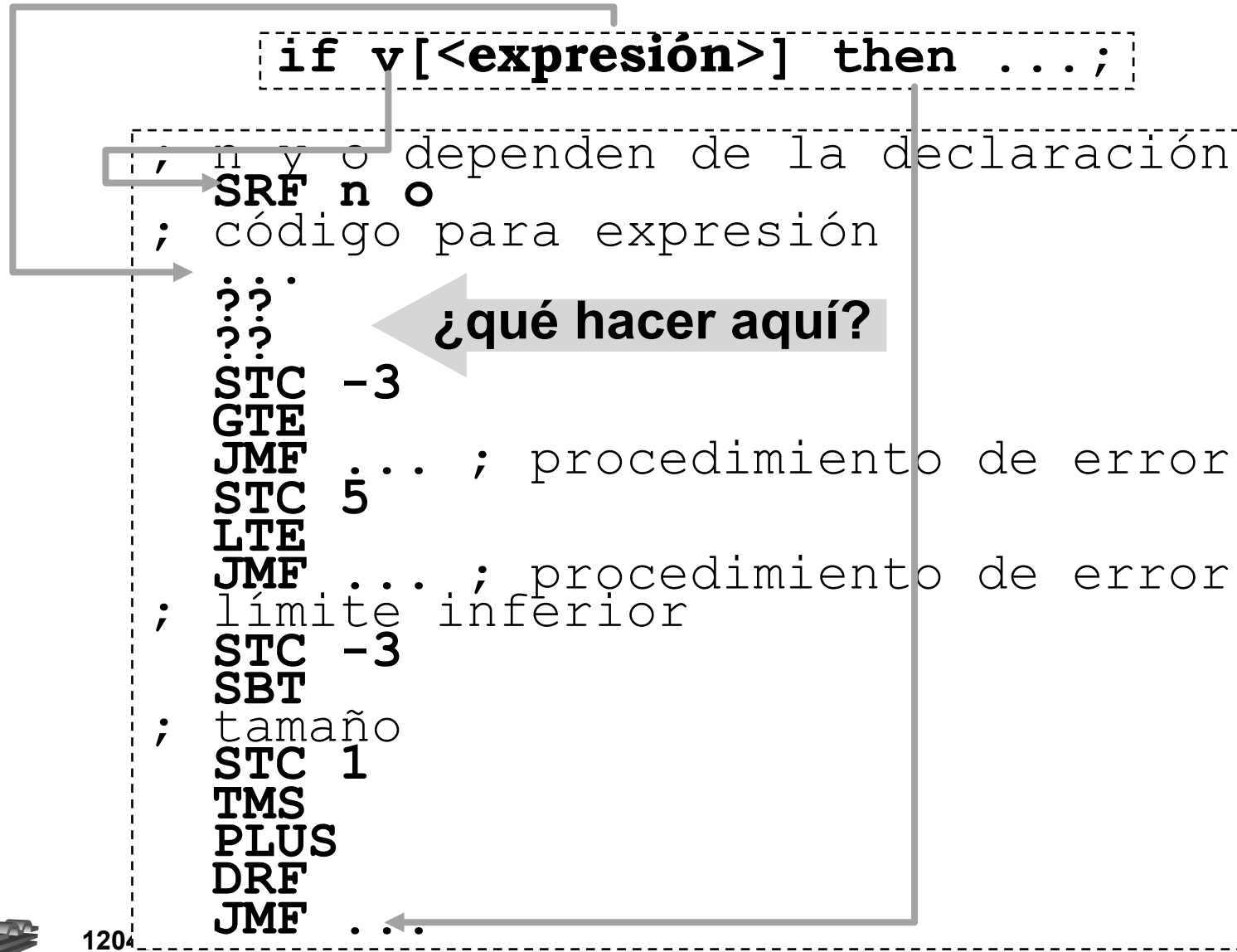
`; n y o dependen de la declaración
SRF n o
; código para expresión1
...
; límite inferior
STC 4
SBT
; tamaño (en este caso sobra)
STC 1
TMS
PLUS
; código para expresión2
...
ASG`

¿o sea que el límite superior no sirve?



Procesamiento de Vectores

- Dada `var v : array[-3..5] of boolean;`



Matrices contiguas por filas, v1

tipo $v[l_1..u_1, \dots, l_n..u_n]$;

dir de $v[e_1, \dots, e_n]$?

entero $v[2..5, 3..7, 1..8]$;

$\dot{v}[2, 3, 1] := \dots;$
 $\dot{v}[5, 7, 8] := \dots;$
 $\dot{v}[3, 4, 5] := \dots;$

¿dirección?

$$s_j = (u_j - l_j + 1)$$

$$m_i = \prod_{j=i+1}^n s_j$$

$$\begin{array}{l}
 s_1 : \\
 s_2 : \\
 s_3 :
 \end{array}
 \begin{array}{|c|}
 \hline \\
 \hline \\
 \hline \\
 \hline
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{l}
 m_1 : \\
 m_2 : \\
 m_3 :
 \end{array}
 \begin{array}{|c|}
 \hline \\
 \hline \\
 \hline \\
 \hline
 \end{array}$$

$$d_n = \sum_{i=1}^n (e_i - l_i) m_i$$

$$\begin{array}{|c|}
 \hline \\
 \hline \\
 \hline \\
 \hline
 \end{array}
 = \sum_{i=1}^n e_i m_i - \sum_{i=1}^n l_i m_i$$



Formulación alternativa, v2

$$d_n = (\cdots ((e_1 s_2 + e_2) s_3 + e_3) \cdots) s_n + e_n$$

$$- (\cdots ((l_1 s_2 + l_2) s_3 + l_3) \cdots) s_n + l_n$$

$$c_1 = e_1$$

$$c_i = c_{i-1} s_i + e_i$$

$$d_n = c_n - c$$

entero v[2..5,3..7,1..8];

v[2,3,1] := ...;
v[5,7,8] := ...;
v[3,4,5] := ...;

¿dirección?

s₁ :
s₂ :
s₃ :

c₁ :
c₂ :
c₃ :
d₃ :



Matrices: generación de código, v2

```
factor : TIDENT
{
    int nivel = ..., /* nivel sint. */
    int offset = ....; /* dir en BA */

    generar (SRF, nivel, offset);
    /* ¿par x ref? */
}
c_n [' lista_indices ' ]
{
    int t = ...; /* Tamaño elems */
    int c = ...; /* Parte constante */

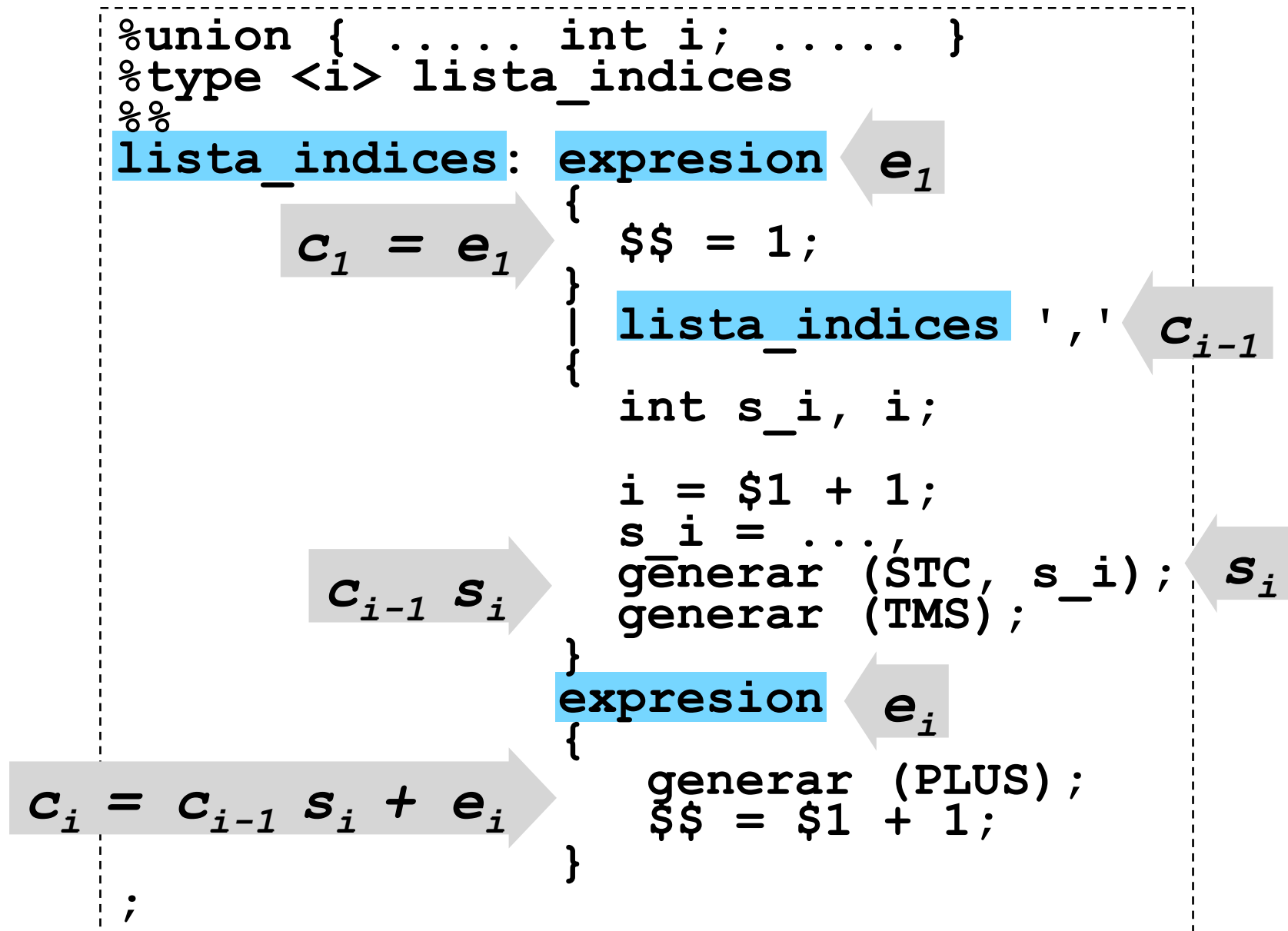
    {
        generar (STC, c);
        generar (SBT);
        generar (STC, t);
        generar (TMS);
        generar (PLUS);
        generar (DRF);
    }
};
```

addr → {

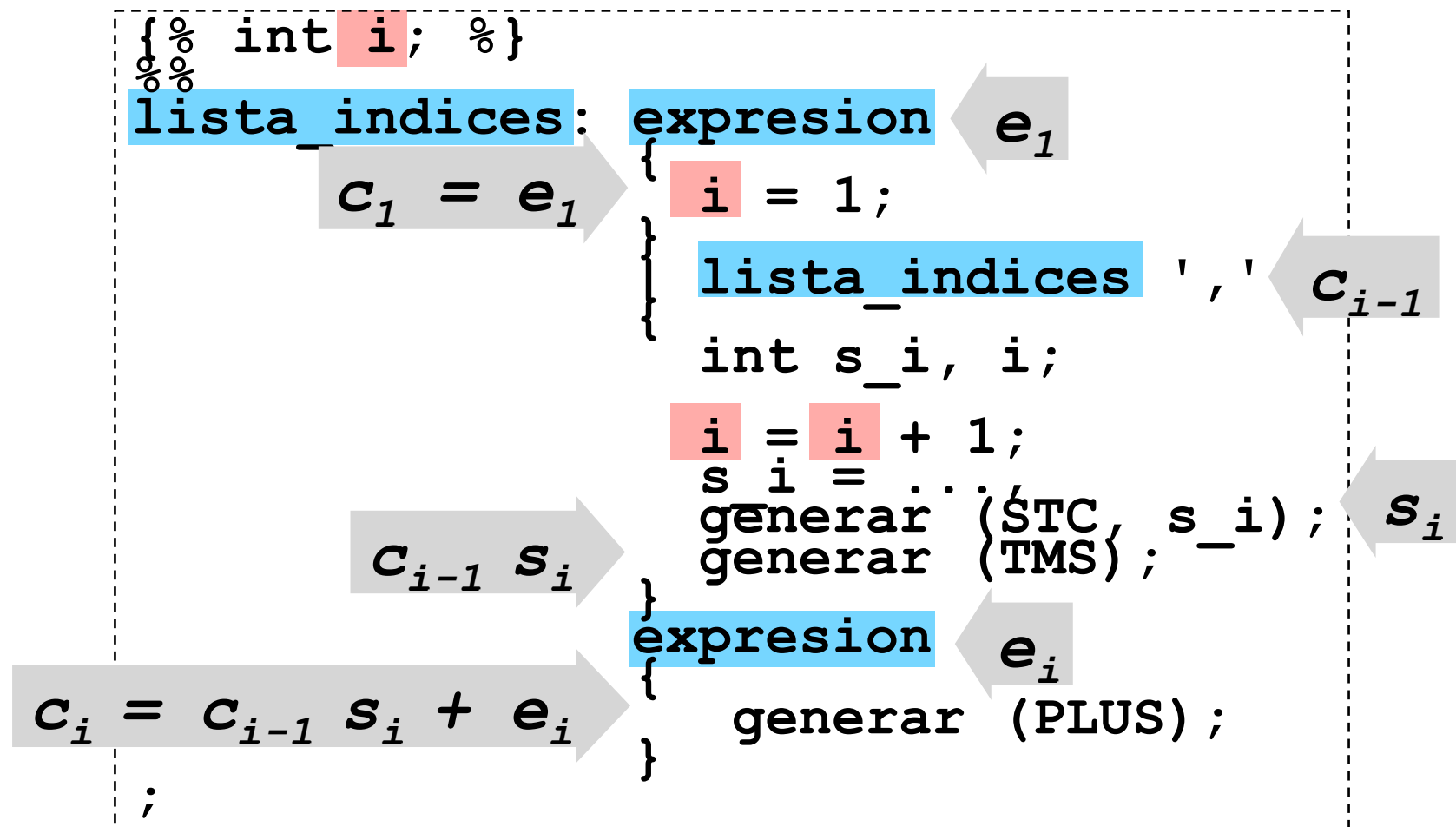
d_n → {



Matrices: generación de código, v2



¿y porqué no...?



```

entero v[1..10], w[1..3, 1..4, 1..5, 1..6];
w[v[1], v[2], v[3], v[4]] := ...;
  
```



Ejemplo: para $v[3,4,5]$

```
; v          SRF n o v1  
; e_1       STC 3  
; m_1       STC 40  
            TMS  
            PLUS  
; e_2       STC 4  
; m_2       STC 8  
            TMS  
            PLUS  
; e_3       STC 5  
; m_3       STC 1  
            TMS  
            PLUS  
; fin de los indices  
; c          STC 105  
            SBT
```

```
; v          SRF n o v2  
; e_1       STC 3  
; s_ 2      STC 5  
            TMS  
; e_2       STC 4  
            PLUS  
; s_ 3      STC 8  
            TMS  
; e_3       STC 5  
            PLUS  
; fin de los indices  
; c          STC 105  
            SBT  
            PLUS
```

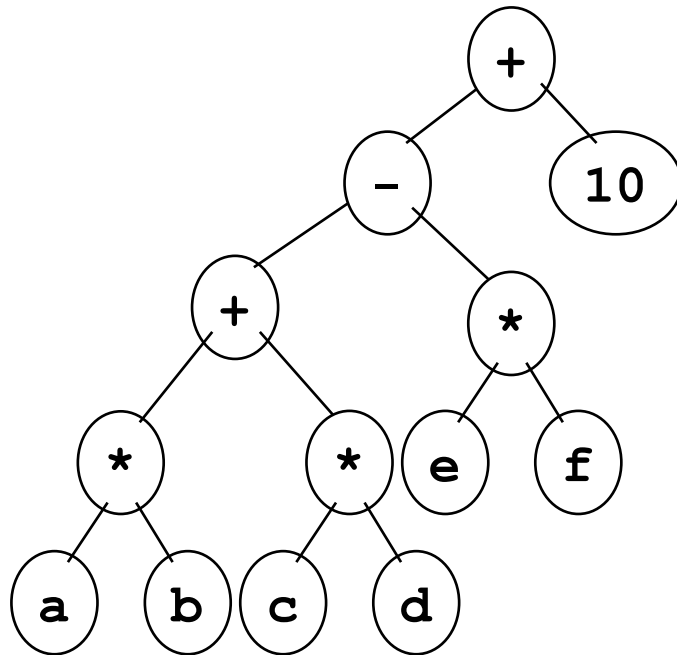
¿cuál es más eficiente?



Operadores

- Algoritmo recursivo: comenzando en la raíz del árbol sintáctico:

$a * b + c * d - e * f + 10$



$a \ b \ * \ c \ d \ * \ + \ e \ f \ * \ - \ 10 \ +$

Para un operador n-ario:

1. Generar código para evaluar los operandos 1..n, almacenando los resultados en localizaciones temporales-
2. Generar código para evaluar el operador, utilizando los operandos almacenados en las n localizaciones temporales y almacenando el resultado en otra localización temporal.



Operadores Aritméticos (sec)

```
%union { ... int instr; ... }
%type <instr> op_ad op_mul
%%
expr_simple : termino
            | '+' termino
            | '-' termino
            | { generar (NGI); }
            | expr_simple op_ad termino
              { generar ($2); }
;
op_ad : '+' { $$ = PLUS; }
      | '-' { $$ = SBT; }
;
termino : factor
        | termino op_mul factor
          { generar ($2); }
;
op_mul : '*' { $$ = TMS; }
        | TDIV { $$ = DIV; }
        | TMOD { $$ = MOD; }
;
```

Los operadores lógicos se tratan de forma similar, excepto....



Corto circuito: or else

- Implica operaciones de control de flujo:

A or else B → *if A then true else B*

```

      A
      JMT T
      B
      JMP Fin
T:    STC 1
Fin:
  
```

```

      A
      JMF F
      STC 1
      JMP Fin
F:    B
Fin:
  
```

<i>A</i>	v	v	f	f
<i>B</i>	v	f	v	f
Instr.	a+2	a+2	a+b +2	a+b +2

<i>A</i>	v	v	f	f
<i>B</i>	v	f	v	f
Instr.	a+3	a+3	a+b +1	a+b +1



Corto circuito: and then

$A \text{ and then } B \rightarrow \text{if } A \text{ then } B \text{ else false}$



A	v	v	f	f
B	v	f	v	f
Instr.				

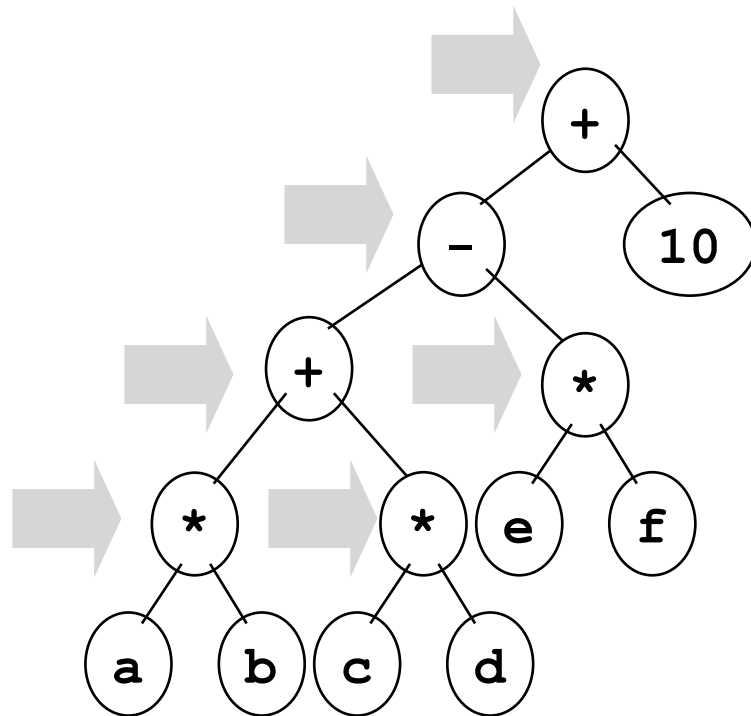
A	v	v	f	f
B	v	f	v	f
Instr.				



Siguiente problema....

- ¿qué hacer con los resultados intermedios?

$a * b + c * d - e * f + 10$



Depende del tipo de código intermedio

- Máquinas de pila:

```

;variable A
  SRF 0 3 DRF
;variable B
  SRF 0 4 DRF
;*1: A * B
  TMS
;variable C
  SRF 0 5 DRF
;variable D
  SRF 0 6 DRF
;*2: C * D
  TMS
;+1: (A*B) + (C*D)
  PLUS
;variable E
  SRF 0 7 DRF
;variable F
  SRF 0 8 DRF
;*3: E * F
  TMS
;-: ( (A*B) + (C*D) ) - (E*F)
  SBT
  STC 10
;+2: ( ( (A*B) + (C*D) ) - (E*F) ) +10
  PLUS
  
```



TAC: Variables temporales

- Se supone disponible una cantidad **ilimitada** de variables

$a *_1 b +_1 c *_2 d - e *_3 f +_2 10$



```
t0 := A * B;  
t1 := C * D;  
t2 := t0 + t1;  
t3 := E * F;  
t4 := t2 - t3;  
t5 := t4 + 10;
```

‘register allocation problem’

- Al traducir este código intermedio para una arquitectura destino, se utilizarán registros en lo posible, de lo contrario posiciones de memoria.



Código de tres direcciones

- Se utiliza un generador de nombres temporales:

```
char *newtemp ()
{
    static int c = 0;
    char *m = malloc (5) ;

    sprintf (m, "t%d", c++) ;
    return m;
}
```

- Las expresiones tienen como atributo el nombre de la variable en la que quedan almacenadas.

```
%{
extern char *newtemp() ;
}%

%union {...char *place;...}

%type <place> TIDENT expresion
%type <place> expresion_simple termino factor
```



Código de tres direcciones

```
expresion : simple { strcpy ($$, $1); }  
simple : termino { strcpy ($$, $1); }  
      | '+' termino { strcpy ($$, $2); }  
      | '-' termino  
      {  
      strcpy ($$, newtemp());  
      tac ("%s := -%s;\n", $$, $2);  
      }  
      | simple '+' termino  
      {  
      strcpy ($$, newtemp());  
      tac ("%s := %s + %s;\n", $$, $1, $3);  
      }  
      | simple '-' termino  
      {  
      strcpy ($$, newtemp());  
      tac ("%s := %s - %s;\n", $$, $1, $3);  
      }  
;  
factor : TIDENT { strcpy ($$, $1); }  
      | '(' expresion ')' { strcpy ($$, $2); }  
      | TENTERO { sprintf ($$, "%d", $1); }  
;
```



Reutilización de temporales

- Una vez que una variable temporal aparece como operando, deja de utilizarse.

```
t0 := A * B;  
t1 := C * D;  
t2 := t0 + t1;  
t3 := E * F;  
t4 := t2 - t3;  
t5 := t4 + 10;
```

```
t0 := A * B;  
t1 := C * D;  
t0 := t0 + t1;  
t1 := E * F;  
t0 := t0 - t1;  
t0 := t0 + 10;
```

0
1
2
1
2
1
1

- Al traducir el código intermedio, en lo posible se utilizarán registros (habrá una cantidad limitada); de lo contrario, posiciones de memoria.
- Reducción de temporales requeridas:

1 c = 0

- Para generar un nuevo nombre temporal, utilizar **tc**, e incrementar **c** en 1.
- Cuando aparezca un nombre temporal como operando, decrementar **c** en 1.



5/6. Estructuras de Control

- Sin consideraciones de eficiencia, la generación de código es relativamente sencilla:

- **Ejemplo 1:**

```
repetir  
    <instr>  
hasta <exp>
```



```
INSTR:  
; <instr>  
; <exp>  
JMF INSTR
```

```
repetir: tREPETIR  
{  
    $<instr>$ = nueva etiqueta();  
    etiqueta ($<instr>$);  
}  
lista_instrucciones  
tHASTA_QUE expresion  
{  
    generar (JMF, $<instr>2);  
}  
;
```



Selección (sec)

```
si <exp>
ent
    <instr1>
si_no
    <instr2>
fsi
```



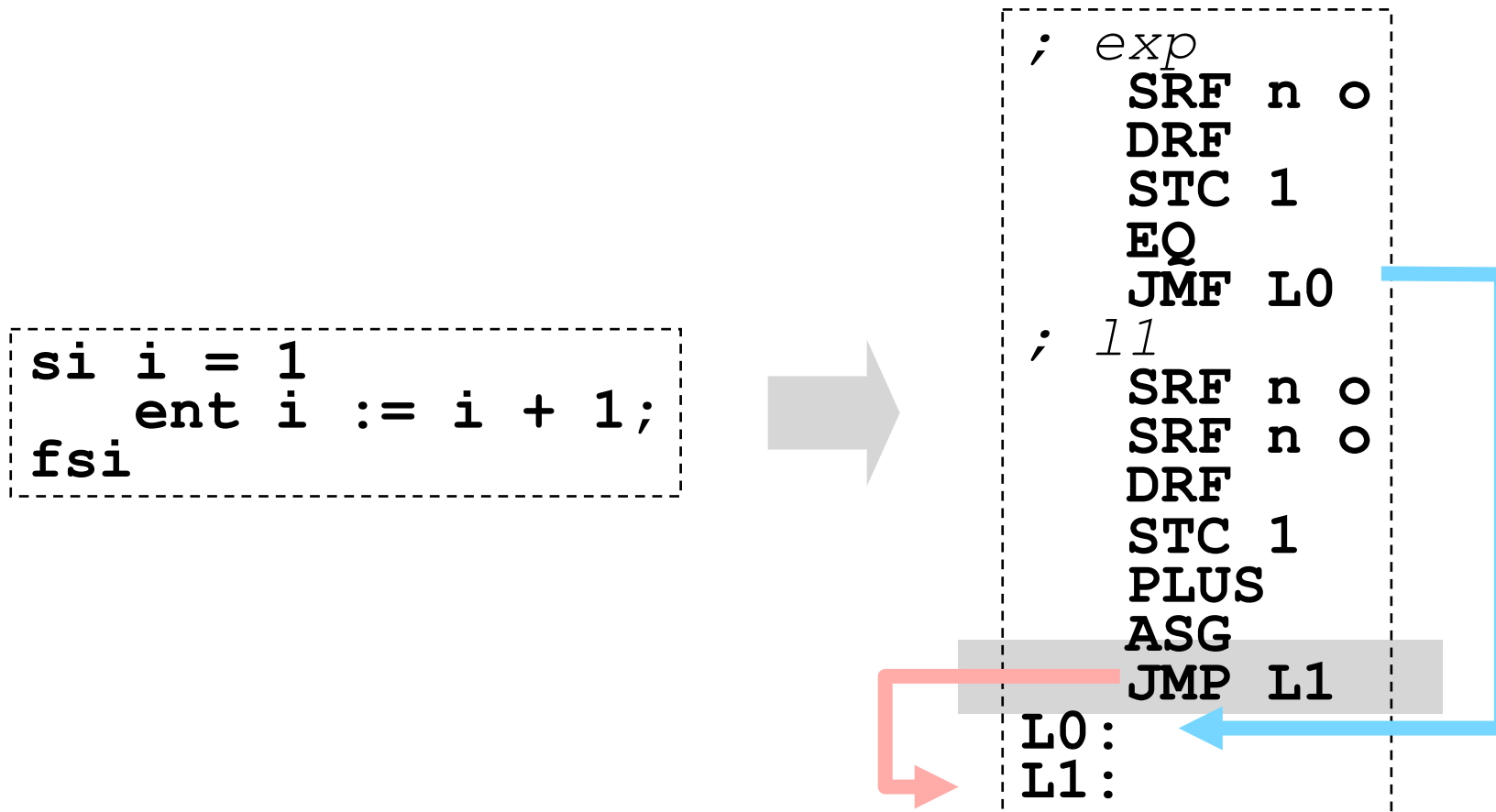
```
; <exp>
JMF SINO
; <instr1>
JMP FIN
SINO:
; <instr2>
FIN:
```

```
seleccion: tSI expresion
{
    $<sino>$ = nueva_etiqueta();
    generar (JMF, $<sino>$);
}
tENT lista_instrucciones
{
    $<fin>$ = nueva_etiqueta();
    generar (JMP, $<fin>$);
    etiqueta ($<sino>3);
}
resto_seleccion tFSI
{
    etiqueta ($<fin>6);
};
resto_seleccion:
| tSI_NO lista_instrucciones
;
```



Optimalidad

- La generación de código puede no ser óptima:



Selección (AST)

```

; <exp>
JMF SINO
; <instr1>
JMP FIN
SINO:
; <instr2>
FIN:

```

```

; <exp>
JMF SINO
; <instr1>
SINO:

```

```

seleccion:
    tSI expresion
    tENT lista_instrucciones
    resto_seleccion tFSI
{
    char *lsino = newlabel(),
        *lfin = newlabel();

    $$ = $2.cod;
    emit (&($$), JMF, lsino);
    concatenar (&($$), $4);
    if (longitud_lista($5)) {
        emit (&($$), JMP, lfin);
        label (&($$), lsino);
        concatenar (&($$), $5);
        label (&($$), lfin);
    }
    else label (&($$), lsino);
}
;
resto_seleccion:
{ $$ ≡ newcode();
  tSI NO lista_instrucciones
  { $$ ≡ $2};

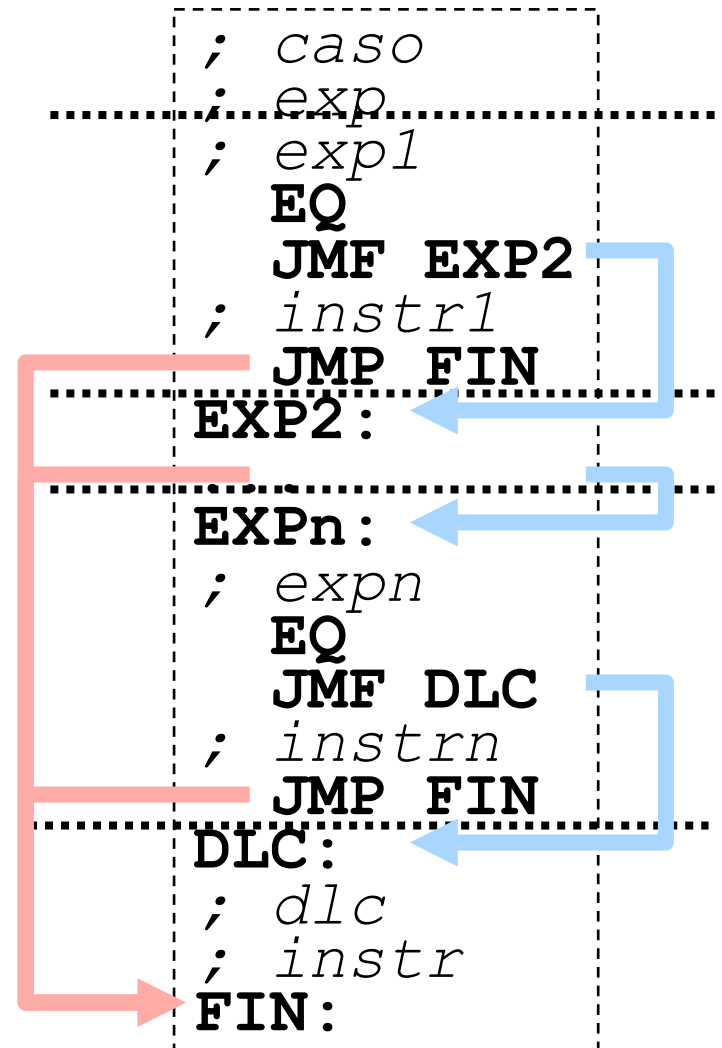
```



Selección múltiple

```
caso <exp>  
  <exp1> : <instr1> ;  
  ...  
  <expn> : <instrn> ;  
  dlc <instr>  
fcaso
```

¿problemas?

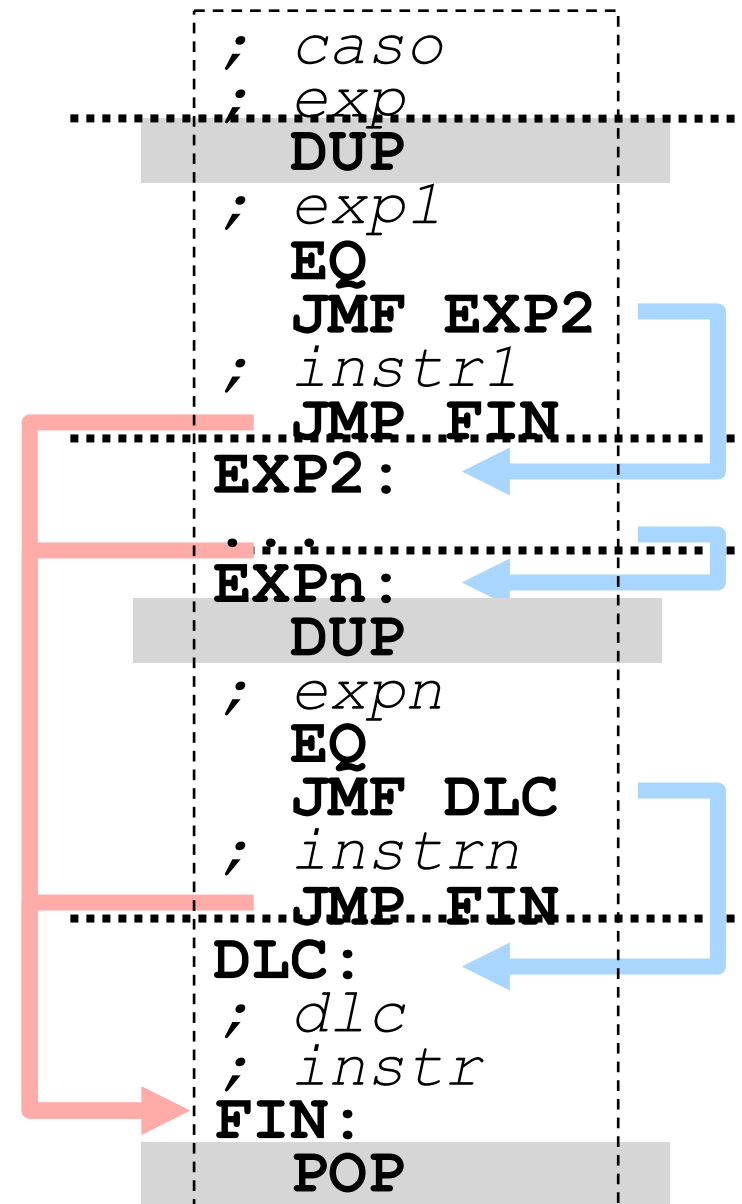


Selección múltiple

equivale a:

```
si <exp> = <exp1>
  ent <instr1>
si_no si <exp> = <exp2>
  ent <instr2>

...
si_no si <exp> = <expn>
  ent <instrn>
si_no <instr>
fsi
...
fsi
```



Mientras que (sec)

```
mq <exp> hacer  
    <instr>  
fmq
```



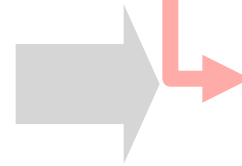
```
EXP:  ←  
; <exp>  
    JMF FIN  
; <instr>  
    JMP EXP →  
FIN:
```

```
mientras_que: tMQ  
{  
    $<exp>$ = nueva_etiqueta();  
    etiqueta ($<exp>$);  
}  
expresion  
{  
    $<fin>$ = nueva_etiqueta();  
    generar (JMF, $<fin>$);  
}  
instr tFMQ  
{  
    generar (JMP, $<exp>2);  
    etiqueta ($<fin>4);  
}
```



Mientras que (AST)

```
mq <exp> hacer  
    <bloque>  
fmq
```



```
JMP COND  
BLOQUE: ←  
    ; <bloque>  
COND: ←  
    ; <exp>  
JMT BLOQUE
```

```
mientras_que: tMQ expresion bloque tFMQ  
{  
    char *lcond = newlabel(),  
          *lbloque = newlabel();  
  
    $$ = code (JMP, lcond);  
    label (&($$), lbloque);  
    concatenar(&($$), $3);  
    label (&($$), lcond);  
    concatenar (&($$), $2);  
    emit (&($$), JMT, lbloque);  
}
```



6/6. Procedimientos y Funciones

Declaraciones:

- Recuperar los argumentos
- Generar el código del procedimiento/función
- Devolver el valor resultado (funciones)

```
accion q (val entero i; ref booleano t);  
entero j;  
booleano f;
```

```
    accion r (ref entero j);  
    entero i;  
    principio  
        q (i, t);  
        r (j)  
    fin
```

```
principio  
    q (j, f);  
    r (i)  
fin
```

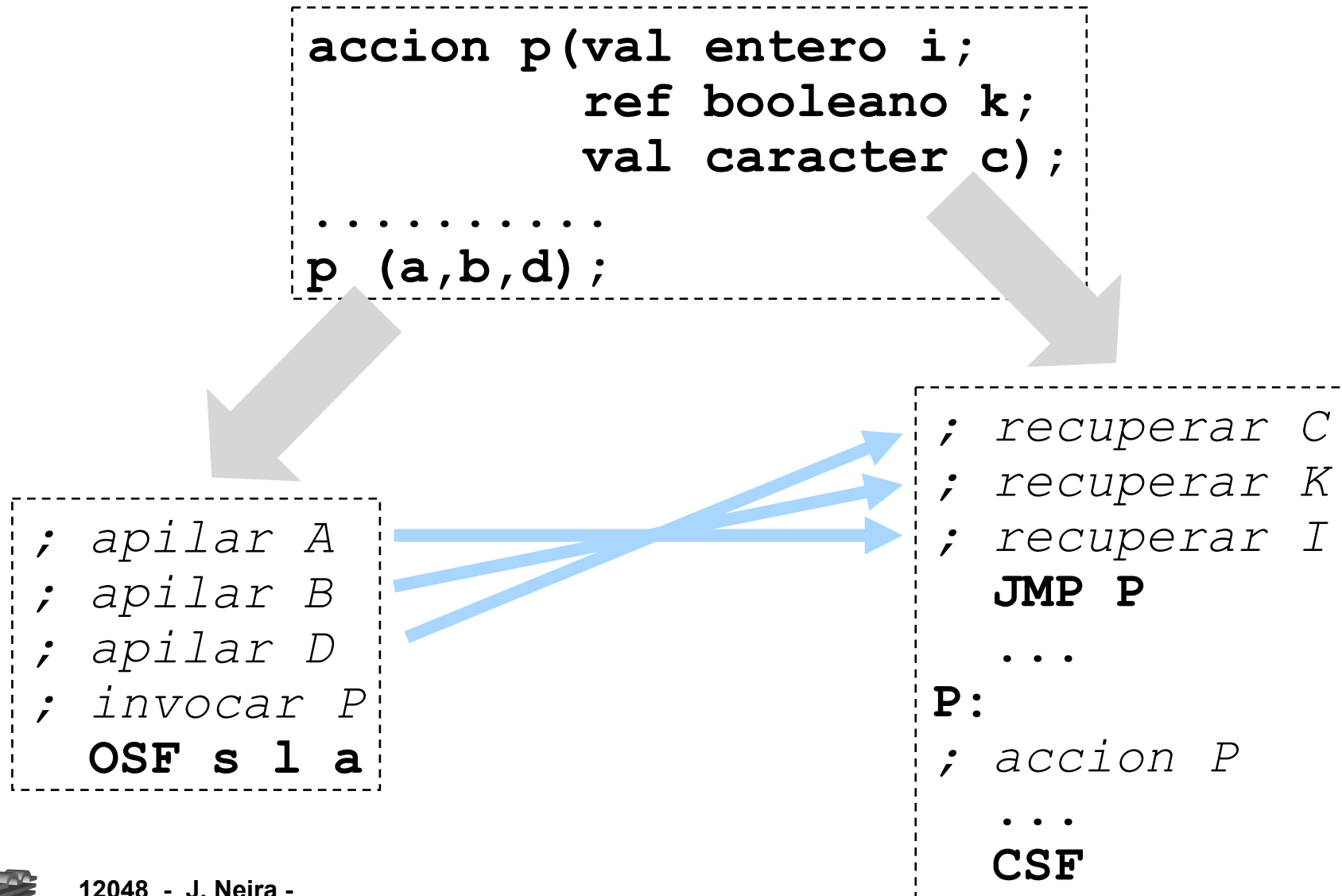
Invocaciones:

- Apilar los argumentos
- Ejecutar la invocación



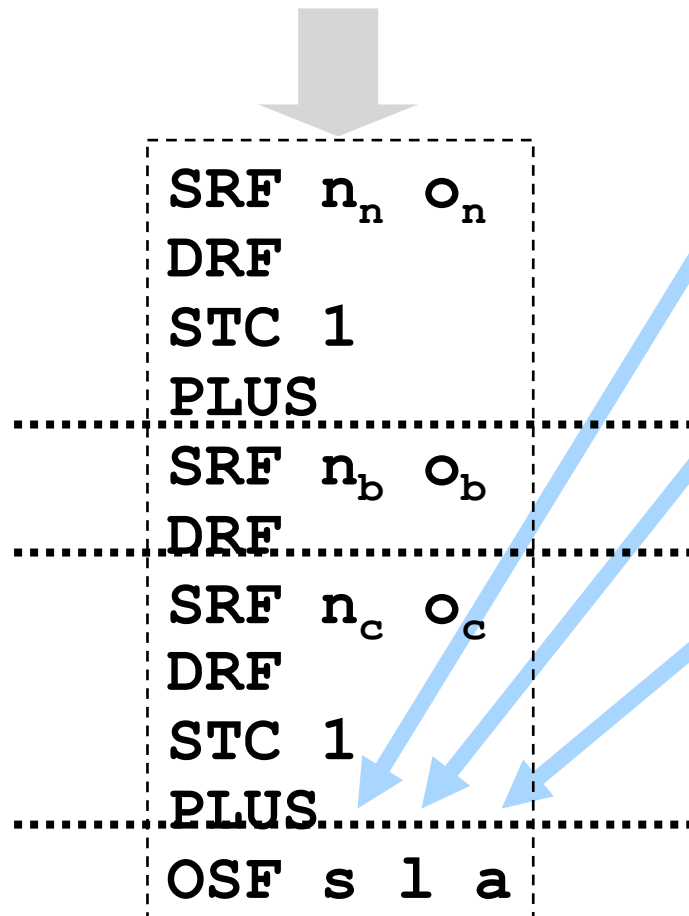
Argumentos

- Los argumentos se transmiten a través del stack



Invocación de Procedimientos

p (n+1,
b,
entacar(c+1));



- Cuando se evalúan las expresiones correspondientes a los argumentos, éstos van almacenándose en la pila.
- Al crear el BA del procedimiento, debe respetarse el tamaño del bloque actual
- El cambio de nivel es la diferencia entre el nivel actual y el invocado.
- La dirección del procedimiento o función se determina al introducir el símbolo en la tabla.



Invocación de Procedimientos

- Los parámetros **ref** requieren la **dirección** de la variable referenciada; **expresion** genera código para obtener el **valor** de la variable.
- Para los parámetros **ref elimino** la última instrucción de código generado por **expresion**

n+1	SRF	n_n	o_n
	DRF		
	STC	1	
	PLUS		
b	SRF	n_b	o_b
	DRF		
entacar(c+1)	SRF	n_c	o_c
	DRF		
	STC	1	
	PLUS		
	OSF	s	l a



Declaración de procedimientos

- Evitar el posible código de procedimientos y funciones locales

```
accion q (...);  
    accion r (...);  
    principio  
    fin  
principio  
fin
```

```
; accion Q  
; recuperar args Q  
JMP Q  
; accion R  
; recuperar args R  
JMP R  
R:  
; codigo de R  
CSF  
Q:  
; código de Q  
CSF
```

```
; accion R  
; recuperar args R  
R:  
; codigo de R  
CSF  
; accion Q  
; recuperar args Q  
Q:  
; código de Q  
CSF
```


Recuperar los argumentos

- Los parámetros por **valor/referencia** se tratan de forma separada:
 - Todos se recuperan al inicio, unos son valores y otros son direcciones
 - Ninguno se devuelve al final.
- Los parámetros por **copia** se tratan como variables locales:
 - Todos se recuperan al inicio
 - Los que son S o E/S se devuelven al final
- Los argumentos de tipo vector pueden requerir que todas las componentes sean almacenadas en la pila y luego recuperadas.

```
; recuperar C  
SRF 0 5  
ASGI  
; recuperar K  
SRF 0 4  
ASGI  
; recuperar I  
SRF 0 3  
ASGI
```



Utilización de parámetros

```
programa p;  
  entero i, j;  
  
  accion q(ref entero m);  
  principio  
    escribir (m); 1  
    m := 0 2  
  fin  
  
  accion r(val entero k;  
           ref entero l);  
  principio  
    escribir (k, l); 3  
    l := 0 4  
    q (k); 4  
    q (l); 5  
  fin  
  
  principio  
    r (i, j); 6  
  fin
```

1. valor de un parámetro por referencia
2. dirección de un parámetro por referencia
3. valor de un parámetro por valor y otro por referencia
4. parámetro por valor utilizado como argumento a parámetro por referencia
5. parámetro por referencia utilizado como argumento a parámetro por referencia
6. variables utilizadas como parámetros por valor y referencia respectivamente



Código que debe ser generado

```

      ENP L0
; accion Q
      SRF 0 3 ;rec. M
      ASGI
      JMP L1
1 → L1: { SRF 0 3 ; M
          DRF
          DRF
          WRT 1
          SRF 0 3 ; M
2 → { DRF
      STC 0
      ASG
      CSF
; accion R
      SRF 0 4 ;rec. L
      ASGI
      SRF 0 3 ;rec. K
      ASGI
      JMP L2
3 → L2: { SRF 0 3 ; K
          DRF
          WRT 1

```

```

3 → { SRF 0 4 ; L
      DRF
      DRF
      WRT 1
      SRF 0 4 ; L
      DRF
      STC 0
      ASG
4 → { SRF 0 3 ; K
      OSF 5 1 1 ; Q
5 → { SRF 0 4 ; L
      DRF
      OSF 5 1 1 ; Q
      CSF
; ppal P
      L0: { SRF 0 3 ; I
           DRF
6 → { SRF 0 4 ; J
      OSF 5 0 13 ; R
      LVP

```



Y para funciones.....

- Versión C:

```
funcion mcd(  
    val entero a,b)  
    dev entero;  
entero r;  
principio  
    r := a mod b;  
    mq r <> 0  
        a := b;  
        b := r;  
    r := a mod b  
    fmq;  
    dev (b) ;  
fin
```

```
; recuperar parametros  
SRF    0    4 ; B  
ASGI  
SRF    0    3 ; A  
ASGI  
JMP    MCD  
; codigo de mcd  
MCD:  
...  
...  
; dejar resultado en  
; la pila  
SRF    0    4  
DRF  
CSF  
CSF
```



Y para funciones.....

- Versión Pascal:

```
function mcd(  
    val entero a, b)  
    dev entero;  
entero r;  
principio  
    r := a mod b;  
    mq r <> 0  
        a := b;  
        b := r;  
        r := a mod b  
    fmq;  
    mcd := b;  
fin
```

```
; recuperar parámetros  
SRF    0    5 ; B  
ASGI  
SRF    0    4 ; A  
ASGI  
JMP    MCD  
; código de mcd  
MCD:  
...  
...  
SRF    0    3 ; MCD  
SRF    0    5 ; B  
DRF  
ASG  
; dejar resultado en  
; la pila  
SRF    0    3 ; MCD  
DRF  
CSF
```

